

Señores
DIVISIÓN DE NUEVAS CREACIONES
SUPERINTENDENCIA DE INDUSTRIA Y COME
Bogotá, D.C.

SUPERINTENDENCIA DE INDUSTRIA Y COMERCIO



No. 01-058561-00010-0000

Fecha: 2009-07-27 14:44:11 Dep. 2020 NUECREACIONE
Tra. 2 PATENTES Eve: 1 REGDEPOSITO
Act. 444 RESPUESTAREQUE Folios: 34

Re.: Código 011-378-444
Expediente No. 01-58.561
Fase nacional de Solicitud
de Patente PCT
SCHLUMBERGER TECHNOLOGY B.V.

En relación con el expediente de la referencia y dando cumplimiento a la última providencia recaída sobre este asunto por medio del presente escrito me permito manifestarles lo siguiente:

1. Adjunto una nueva versión de la descripción, reivindicaciones y figuras debidamente revisados y corregidos.
2. Con relación a las objeciones relacionadas con presunta falta de novedad y nivel inventivo la sociedad solicitante manifiesta lo siguiente:
 - Mi representada ha modificado las reivindicaciones 1 y 13 para aclarar que tanto el primero como el segundo mecanismos de accionamiento hidrostático están directamente acoplados al diferencial y/o entradas del diferencial. El respaldo a la modificación puede encontrarse en las primeras dos oraciones del párrafo 13 de la página 3 (versión en inglés), y en la Figura 2, ejes de salida con las referencias numéricas (28) y (30), donde se muestra un acople directo.
 - La referencia D1 divulga transmisiones hidrostáticas (A) y (B) con respectivas entradas (12) y (13) a una transmisión traslapada (10). Sin embargo, la salida de la transmisión hidrostática (B) está acoplada a la

se omitió
ver folio 46

THE UNIVERSITY OF CHICAGO

and the 100 percent of the population of the United States that is under the age of 18. The 1990 census also showed that the population of the United States is growing at a faster rate than in the past. The population of the United States is growing at a faster rate than in the past. The population of the United States is growing at a faster rate than in the past.

[illegible]

For $\gamma \in \mathbb{C}$, let $\mathcal{H}_\gamma$ denote the Hilbert space of all functions f on $\mathbb{R}^n$ such that

ENJOY OF SLEEPING IS SHARPLY REDUCED AT NIGHT IN PATIENTS WITH

BusinessWeek's 2007 Entrepreneurial Impact Index is one

12. The first group of the respondents is the group of the respondents who are not satisfied with the current situation in the country and want to change it. This group is the largest group of the respondents, accounting for 45% of the total sample.

QUESTIONS CONCERNING THE SUBMISSION OF THE DOCUMENTS TO THE

1. *Phragmites australis* (Cav.) Trin. ex Steud.

6. $\text{C}_2\text{H}_5\text{COOH} + \text{C}_2\text{H}_5\text{COOH} \rightleftharpoons \text{C}_2\text{H}_5\text{COOC}_2\text{H}_5 + \text{H}_2\text{O}$

and the other two are the same as in the previous case.

10-10-68

2013年12月10日

SISTEMA DE TRANSMISIÓN HIDROSTÁTICA DE DIFERENCIALP 25
Folio 143**ANTECEDENTES DE LA INVENCION****1. Campo de la Invención**

La invención se relaciona con sistemas de transmisión hidrostática y el uso de dicho sistema de transmisión hidrostática para el accionamiento de un cabrestante.

2. Arte Previo

El sondeo de pozos involucra el registro de los datos relacionados con una o más características de las formaciones subterráneas penetradas por un agujero de perforación. Muchos tipos de registros de pozos son registrados por los instrumentos barrenos abajo apropiados colocados en un alojamiento de nominado una sonda. En el sondeo de pozos con transporte por cable, la sonda es descendida en el agujero de perforación por medio de un cable eléctrico armado enrollado en el tambor de un cabrestante. Las mediciones son realizadas conforme la sonda pasa las diversas formaciones y las señales de los datos son transmitidas a través del cable hacia un sistema de adquisición en la superficie de la tierra. De manera general, la sonda puede ser descendida rápidamente en el agujero de perforación y recuperada rápidamente del agujero de perforación cuando no está adquiriendo datos. Sin embargo, la física y el diseño de algunos instrumentos de sondeo de pozos requieren que la sonda sea movida de manera precisa dentro del agujero de perforación, usualmente a baja velocidad, mientras se adquieren los datos. Se utiliza un sistema de accionamiento para accionar el tambor del cabrestante de modo tal que el cable al cual la sonda está unida puede ser arriada o

DECLARATION OF INDEPENDENCE OF THE UNITED STATES OF AMERICA

IN CONGRESS, July 4, 1776.

The Representatives of the United States of America, in General Congress assembled, do hereby declare, that the United States of America, are free, sovereign and independent States, that they are separated from all dependence upon any foreign power, and that they maintain and protect their rights and liberties by the force of arms.

That the United States of America, have the honor and privilege of entering into all treaties, alliances, confederations, and other agreements, with any nation, state, or prince, and that they have the right to send and receive ambassadors, consuls, and other ministers, and that they have the right to make war, peace, and alliances, with any nation, state, or prince.

That the United States of America, have the right to make laws, and to execute the same, and that they have the right to make treaties, and to execute the same, and that they have the right to make war, and to execute the same, and that they have the right to make peace, and to execute the same.

That the United States of America, have the right to make laws, and to execute the same, and that they have the right to make treaties, and to execute the same, and that they have the right to make war, and to execute the same, and that they have the right to make peace, and to execute the same.

That the United States of America, have the right to make laws, and to execute the same, and that they have the right to make treaties, and to execute the same, and that they have the right to make war, and to execute the same, and that they have the right to make peace, and to execute the same.

That the United States of America, have the right to make laws, and to execute the same, and that they have the right to make treaties, and to execute the same, and that they have the right to make war, and to execute the same, and that they have the right to make peace, and to execute the same.

recuperada a las velocidades deseadas. Típicamente, el sistema de accionamiento incluye una fuente de fuerza motriz, tal como un motor de combustión interna, y, un sistema de transmisión hidrostática para transmitir potencia desde la fuente de fuerza motriz hacia el tambor del cabrestante.

Los sistemas de transmisión hidrostática convencionales incluyen una bomba hidráulica, usualmente una bomba hidráulica de desplazamiento variable, y un motor hidráulico, usualmente un motor hidráulico de desplazamiento variable. La bomba hidráulica transfiere potencia desde la fuente de fuerza motriz hacia el motor hidráulico, y el motor hidráulico a su vez aplica un par de torsión al tambor del cabrestante. En operación, la fuente de fuerza motriz es típicamente establecida para operar a una velocidad predeterminada a través de una válvula de estrangulación del motor o similar. La velocidad del tambor del cabrestante es entonces regulada mediante el control de los desplazamientos de uno de los elementos hidráulicos del sistema de transmisión hidrostática. Los sistemas de transmisión hidrostática convencionales, no obstante, tienden a volverse inestables cuando la tasa de flujo de la bomba hidráulica y la velocidad de rotación del motor hidráulico se reducen para adecuarse a velocidades de tambor muy bajas. Dicha inestabilidad puede afectar la calidad de las mediciones realizadas por el instrumento de sondeo así como degradar el desempeño de servicio del sistema de transmisión hidrostática. Como resultado, las velocidades de sondeo han estado típicamente limitadas al rango estable del sistema de transmisión hidrostática.

Se han propuesto diversas soluciones para superar la inestabilidad del sistema de transmisión hidrostática a bajas velocidades. Por ejemplo la Patente E.U.A. No. 5.355.675 otorgada

1. En una primera etapa, se realizaron varias reuniones de trabajo con el personal de la oficina de la zona, con el fin de conocer la situación actual de la zona y de las actividades que se estaban realizando. Se realizaron varias reuniones de trabajo con el personal de la oficina de la zona, con el fin de conocer la situación actual de la zona y de las actividades que se estaban realizando.

a Mayhugh et al. revela un sistema de transmisión de energía giratoria hidrostática cerrado estable que puede ser utilizado para transmitir potencia desde un motor hacia un cabrestante. El sistema de transmisión de energía giratoria hidrostática revelado en la patente '675 de Mayhugh et al. tiene un amplio rango de control de velocidad dinámico e incluye un motor hidrostático, una bomba hidráulica de desplazamiento variable, y, un dispositivo de control de dos posiciones. El sistema de transmisión puede operar en una de dos modalidades: modalidad normal y modalidad de control de velocidad de regulación precisa. En la modalidad normal, el dispositivo de control de dos posiciones interconecta la bomba con el motor a través de un primer circuito, y, la operación de la velocidad del motor es una función del desplazamiento de la bomba. En la modalidad de control de velocidad de regulación precisa, el dispositivo de control de dos posiciones deshabilita la configuración del primer circuito e interconecta la bomba con el motor a través de un segundo circuito. En esta modalidad, la velocidad del motor es una función de la tasa de flujo a través de una válvula de control de flujo proporcional corriente abajo del motor.

RESUMEN DE LA INVENCION

Un aspecto de la invención es un sistema de transmisión hidrostática para accionar un elemento giratorio, que incluye un diferencial que tiene un salida acoplada de manera giratoria con el elemento giratorio. El sistema de transmisión hidrostática incluye además un primer mecanismo de accionamiento hidrostático acoplado de manera operativa a una primera entrada del diferencial y un segundo mecanismo de accionamiento hidrostático

El presente informe tiene por objeto dar cuenta de los trabajos realizados en el curso de la investigación científica y técnica que se ha desarrollado en el Departamento de Física y Matemáticas de la Universidad de Chile, durante el año 1964. Los trabajos se han dividido en tres grandes áreas: Física Experimental, Física Teórica y Matemáticas. En la Física Experimental se han realizado trabajos en el campo de la física nuclear, la física de partículas elementales y la física de plasmas. En la Física Teórica se han realizado trabajos en el campo de la mecánica cuántica, la electrodinámica cuántica y la relatividad. En las Matemáticas se han realizado trabajos en el campo de la topología, la geometría diferencial y la teoría de grupos.

En el campo de la física nuclear se han realizado trabajos en el campo de la física nuclear experimental, la física nuclear teórica y la física nuclear aplicada. En la física nuclear experimental se han realizado trabajos en el campo de la física nuclear experimental, la física nuclear teórica y la física nuclear aplicada. En la física nuclear teórica se han realizado trabajos en el campo de la física nuclear teórica, la física nuclear experimental y la física nuclear aplicada. En la física nuclear aplicada se han realizado trabajos en el campo de la física nuclear aplicada, la física nuclear experimental y la física nuclear teórica. En el campo de la física de partículas elementales se han realizado trabajos en el campo de la física de partículas elementales experimental, la física de partículas elementales teórica y la física de partículas elementales aplicada. En la física de partículas elementales experimental se han realizado trabajos en el campo de la física de partículas elementales experimental, la física de partículas elementales teórica y la física de partículas elementales aplicada. En la física de partículas elementales teórica se han realizado trabajos en el campo de la física de partículas elementales teórica, la física de partículas elementales experimental y la física de partículas elementales aplicada. En la física de partículas elementales aplicada se han realizado trabajos en el campo de la física de partículas elementales aplicada, la física de partículas elementales experimental y la física de partículas elementales teórica. En el campo de la física de plasmas se han realizado trabajos en el campo de la física de plasmas experimental, la física de plasmas teórica y la física de plasmas aplicada. En la física de plasmas experimental se han realizado trabajos en el campo de la física de plasmas experimental, la física de plasmas teórica y la física de plasmas aplicada. En la física de plasmas teórica se han realizado trabajos en el campo de la física de plasmas teórica, la física de plasmas experimental y la física de plasmas aplicada. En la física de plasmas aplicada se han realizado trabajos en el campo de la física de plasmas aplicada, la física de plasmas experimental y la física de plasmas teórica.

acoplado de manera operativa a una segunda entrada del diferencial. La salida del primer mecanismo de accionamiento hidrostático es giratoria en una primera dirección seleccionada y a una primera velocidad seleccionada, la salida del segundo mecanismo de accionamiento hidrostático es giratoria en una segunda dirección seleccionada y a una segunda velocidad seleccionada. Una dirección y velocidad rotacionales de la salida del diferencial está relacionada con la suma algebraica de las direcciones y velocidades giratorias de las salidas de los dos mecanismos de accionamiento hidrostático.

Otro aspecto de la invención es un método para accionar un elemento giratorio que incluye el control de un primer mecanismo de accionamiento hidrostático para hacer girar una primera entrada de un diferencial a una velocidad seleccionada en una primera dirección, y el control de un segundo mecanismo de accionamiento hidrostático para hacer girar una segunda entrada de un diferencial a una segunda velocidad seleccionada y en una segunda dirección seleccionada. Las direcciones y las velocidades primera y segunda son seleccionadas para proveer una dirección de rotación y velocidad de salida seleccionadas para el diferencial, y en consecuencia, el elemento giratorio, que está acoplado de manera giratoria con la salida del diferencial.

Otro aspecto de la invención, en un sistema de cabrestante que comprende un tambor soportado de manera giratoria, un diferencial que tiene una salida acoplada al tambor soportado de manera giratoria, un primer mecanismo de accionamiento hidrostático que tiene una salida acoplada a una primera entrada del diferencial, y, un segundo mecanismo de accionamiento hidrostático que tiene una salida acoplada a una segunda entrada del diferencial. La salida del primer mecanismo de accionamiento

The first of these is the fact that the
 Government has been unable to
 maintain a consistent policy
 towards the various groups
 which are active in the
 country. This has led to
 a general feeling of
 disillusion and
 a loss of confidence
 in the Government.
 The second is the fact
 that the Government has
 been unable to
 maintain a consistent
 policy towards the
 various groups which
 are active in the
 country. This has led
 to a general feeling
 of disillusion and
 a loss of confidence
 in the Government.

hidrostático es giratoria en una primera dirección seleccionada, la salida del segundo mecanismo de accionamiento hidrostático es giratoria en una segunda dirección seleccionada, y una velocidad rotacional de la salida del diferencial están relacionadas con la suma algebraica de las direcciones y velocidades giratorias de la salida de los mecanismos de accionamiento hidrostático.

Otros aspectos y ventajas de la invención serán evidentes a partir de la siguiente descripción y las reivindicaciones anexas.

BREVE DESCRIPCION DE LOS DIBUJOS

La Figura 1 es un diagrama de bloques de un sistema de cabrestante.

La Figura 2 es un diagrama de circuitos de un sistema de transmisión hidrostática de acuerdo con una configuración de la invención.

La Figura 3 y 4 muestran ejemplos de los gráficos de control utilizados para controlar el sistema de transmisión hidrostática mostrado en la Figura 2.

La Figura 5 es un diagrama de circuitos de un sistema de transmisión hidrostática de acuerdo con otra configuración de la invención.

La Figura 6 muestra un ejemplo de un gráfico de control para el sistema de transmisión hidrostática mostrado en la Figura 5.

La Figura 7 es un diagrama de circuitos de un sistema de transmisión hidrostática de acuerdo con otra configuración de la invención.

La Figura 8 muestra un ejemplo de un gráfico de control para el sistema de transmisión hidrostática mostrado en la Figura 7.

El presente informe tiene por objeto informar a la Junta de Gobierno de la Universidad de la Habana sobre el estado de la institución y sobre las medidas que se han tomado para mejorarla. El informe se divide en tres partes: la primera describe el estado actual de la institución; la segunda describe las medidas que se han tomado para mejorarla; y la tercera describe las medidas que se han tomado para mantenerla en el estado de mejora.

ANEXO NUMERADO DE LOS RESULTADOS

El presente informe tiene por objeto informar a la Junta de Gobierno de la Universidad de la Habana sobre el estado de la institución y sobre las medidas que se han tomado para mejorarla. El informe se divide en tres partes: la primera describe el estado actual de la institución; la segunda describe las medidas que se han tomado para mejorarla; y la tercera describe las medidas que se han tomado para mantenerla en el estado de mejora.

El presente informe tiene por objeto informar a la Junta de Gobierno de la Universidad de la Habana sobre el estado de la institución y sobre las medidas que se han tomado para mejorarla. El informe se divide en tres partes: la primera describe el estado actual de la institución; la segunda describe las medidas que se han tomado para mejorarla; y la tercera describe las medidas que se han tomado para mantenerla en el estado de mejora.

El presente informe tiene por objeto informar a la Junta de Gobierno de la Universidad de la Habana sobre el estado de la institución y sobre las medidas que se han tomado para mejorarla. El informe se divide en tres partes: la primera describe el estado actual de la institución; la segunda describe las medidas que se han tomado para mejorarla; y la tercera describe las medidas que se han tomado para mantenerla en el estado de mejora.

El presente informe tiene por objeto informar a la Junta de Gobierno de la Universidad de la Habana sobre el estado de la institución y sobre las medidas que se han tomado para mejorarla. El informe se divide en tres partes: la primera describe el estado actual de la institución; la segunda describe las medidas que se han tomado para mejorarla; y la tercera describe las medidas que se han tomado para mantenerla en el estado de mejora.

DESCRIPCION DETALLADA DE LA INVENCION

Se describirán ahora varias configuraciones de la invención con referencia a las figuras que la acompañan. La Figura 1 es un diagrama de bloques de un sistema de cabrestante (2) que incluye un cabrestante (4) que tiene un tambor del cabrestante soportado de manera giratoria (5), una consola de control del operador (6), una fuente de energía motriz (8), por ejemplo, un motor diesel, y un sistema de transmisión hidrostática (10). El cabrestante (4) es utilizado para mover una carga (12). En el sondeo de pozos, la carga (12) podría ser una sonda, por ejemplo. La carga (12) podría estar enganchada al extremo de un cable (13) que está enrollado en el tambor del cabrestante (5). Cuando el tambor del cabrestante (5) es girado, el cable (13) es ya sea extendido o recuperado, dependiendo de la dirección de rotación del tambor del cabrestante (5). La velocidad a la cual el tambor del cabrestante (5) gira se puede controlar desde la consola de control del operador (6). El sistema de transmisión hidrostática (10) libera potencia desde la fuente de fuerza motriz (8) hacia el tambor del cabrestante (5) en respuesta a las señales de control desde la consola de control del operador (6) para accionar el tambor del cabrestante (5) en la dirección seleccionada a la velocidad seleccionada.

La Figura 2 muestra un diagrama de circuitos hidráulicos para el sistema de transmisión hidrostática de acuerdo con una configuración de la invención. El sistema de transmisión hidrostática (10) incluye dos circuitos de accionamiento hidrostático de ciclo cerrado (14, 15). El circuito de accionamiento hidrostático de ciclo cerrado (14) incluye una bomba hidráulica (16) y un motor hidráulico (18). El circuito de

[illegible]

Fig. 1. Dependence of the α and β components of the α -radiation on the β -radiation dose.

NOTES ON THE SUBMISSION OF MANUSCRIPTS

[illegible][illegible][illegible]

THE

1
 2
 3
 4
 5
 6
 7
 8
 9
 10
 11
 12
 13
 14
 15
 16
 17
 18
 19
 20
 21
 22
 23
 24
 25
 26
 27
 28
 29
 30
 31
 32
 33
 34
 35
 36
 37
 38
 39
 40
 41
 42
 43
 44
 45
 46
 47
 48
 49
 50
 51
 52
 53
 54
 55
 56
 57
 58
 59
 60
 61
 62
 63
 64
 65
 66
 67
 68
 69
 70
 71
 72
 73
 74
 75
 76
 77
 78
 79
 80
 81
 82
 83
 84
 85
 86
 87
 88
 89
 90
 91
 92
 93
 94
 95
 96
 97
 98
 99
 100
 101
 102
 103
 104
 105
 106
 107
 108
 109
 110
 111
 112
 113
 114
 115
 116
 117
 118
 119
 120
 121
 122
 123
 124
 125
 126
 127
 128
 129
 130
 131
 132
 133
 134
 135
 136
 137
 138
 139
 140
 141
 142
 143
 144
 145
 146
 147
 148
 149
 150
 151
 152
 153
 154
 155
 156
 157
 158
 159
 160
 161
 162
 163
 164
 165
 166
 167
 168
 169
 170
 171
 172
 173
 174
 175
 176
 177
 178
 179
 180
 181
 182
 183
 184
 185
 186
 187
 188
 189
 190
 191
 192
 193
 194
 195
 196
 197
 198
 199
 200
 201
 202
 203
 204
 205
 206
 207
 208
 209
 210
 211
 212
 213
 214
 215
 216
 217
 218
 219
 220
 221
 222
 223
 224
 225
 226
 227
 228
 229
 230
 231
 232
 233
 234
 235
 236
 237
 238
 239
 240
 241
 242
 243
 244
 245
 246
 247
 248
 249
 250
 251
 252
 253
 254
 255
 256
 257
 258
 259
 260
 261
 262
 263
 264
 265
 266
 267
 268
 269
 270
 271
 272
 273
 274
 275
 276
 277
 278
 279
 280
 281
 282
 283
 284
 285
 286
 287
 288
 289
 290
 291
 292
 293
 294
 295
 296
 297
 298
 299
 300
 301
 302
 303
 304
 305
 306
 307
 308
 309
 310
 311
 312
 313
 314
 315
 316
 317
 318
 319
 320
 321
 322
 323
 324
 325
 326
 327
 328
 329
 330
 331
 332
 333
 334
 335
 336
 337
 338
 339
 340
 341
 342
 343
 344
 345
 346
 347
 348
 349
 350
 351
 352
 353
 354
 355
 356
 357
 358
 359
 360
 361
 362
 363
 364
 365
 366
 367
 368
 369
 370
 371
 372
 373
 374
 375
 376
 377
 378
 379
 380
 381
 382
 383
 384
 385
 386
 387
 388
 389
 390
 391
 392
 393
 394
 395
 396
 397
 398
 399
 400
 401
 402
 403
 404
 405
 406
 407
 408
 409
 410
 411
 412
 413
 414
 415
 416
 417
 418
 419
 420
 421
 422
 423
 424
 425
 426
 427
 428
 429
 430
 431
 432
 433
 434
 435
 436
 437
 438
 439
 440
 441
 442
 443
 444
 445
 446
 447
 448
 449
 450
 451
 452
 453
 454
 455
 456
 457
 458
 459
 460
 461
 462
 463
 464
 465
 466
 467
 468
 469
 470
 471
 472
 473
 474
 475
 476
 477
 478
 479
 480
 481
 482
 483
 484
 485
 486
 487
 488
 489
 490
 491
 492
 493
 494
 495
 496
 497
 498
 499
 500
 501
 502
 503
 504
 505
 506
 507
 508
 509
 510
 511
 512
 513
 514
 515
 516
 517
 518
 519
 520
 521
 522
 523
 524
 525

UNITED STATES DEPARTMENT OF JUSTICE

THE UNIVERSITY OF CHICAGO

1. The following information is being furnished to you for your information:

ANITA M. HANSEN, HONORARY PRESIDENT, 1971-1972

1
 2
 3
 4
 5
 6
 7
 8
 9
 10
 11
 12
 13
 14
 15
 16
 17
 18
 19
 20
 21
 22
 23
 24
 25
 26
 27
 28
 29
 30
 31
 32
 33
 34
 35
 36
 37
 38
 39
 40
 41
 42
 43
 44
 45
 46
 47
 48
 49
 50
 51
 52
 53
 54
 55
 56
 57
 58
 59
 60
 61
 62
 63
 64
 65
 66
 67
 68
 69
 70
 71
 72
 73
 74
 75
 76
 77
 78
 79
 80
 81
 82
 83
 84
 85
 86
 87
 88
 89
 90
 91
 92
 93
 94
 95
 96
 97
 98
 99
 100
 101
 102
 103
 104
 105
 106
 107
 108
 109
 110
 111
 112
 113
 114
 115
 116
 117
 118
 119
 120
 121
 122
 123
 124
 125
 126
 127
 128
 129
 130
 131
 132
 133
 134
 135
 136
 137
 138
 139
 140
 141
 142
 143
 144
 145
 146
 147
 148
 149
 150
 151
 152
 153
 154
 155
 156
 157
 158
 159
 160
 161
 162
 163
 164
 165
 166
 167
 168
 169
 170
 171
 172
 173
 174
 175
 176
 177
 178
 179
 180
 181
 182
 183
 184
 185
 186
 187
 188
 189
 190
 191
 192
 193
 194
 195
 196
 197
 198
 199
 200
 201
 202
 203
 204
 205
 206
 207
 208
 209
 210
 211
 212
 213
 214
 215
 216
 217
 218
 219
 220
 221
 222
 223
 224
 225
 226
 227
 228
 229
 230
 231
 232
 233
 234
 235
 236
 237
 238
 239
 240
 241
 242
 243
 244
 245
 246
 247
 248
 249
 250
 251
 252
 253
 254
 255
 256
 257
 258
 259
 260
 261
 262
 263
 264
 265
 266
 267
 268
 269
 270
 271
 272
 273
 274
 275
 276
 277
 278
 279
 280
 281
 282
 283
 284
 285
 286
 287
 288
 289
 290
 291
 292
 293
 294
 295
 296
 297
 298
 299
 300
 301
 302
 303
 304
 305
 306
 307
 308
 309
 310
 311
 312
 313
 314
 315
 316
 317
 318
 319
 320
 321
 322
 323
 324
 325
 326
 327
 328
 329
 330
 331
 332
 333
 334
 335
 336
 337
 338
 339
 340
 341
 342
 343
 344
 345
 346
 347
 348
 349
 350
 351
 352
 353
 354
 355
 356
 357
 358
 359
 360
 361
 362
 363
 364
 365
 366
 367
 368
 369
 370
 371
 372
 373
 374
 375
 376
 377
 378
 379
 380
 381
 382
 383
 384
 385
 386
 387
 388
 389
 390
 391
 392
 393
 394
 395
 396
 397
 398
 399
 400
 401
 402
 403
 404
 405
 406
 407
 408
 409
 410
 411
 412
 413
 414
 415
 416
 417
 418
 419
 420
 421
 422
 423
 424
 425
 426
 427
 428
 429
 430
 431
 432
 433
 434
 435
 436
 437
 438
 439
 440
 441
 442
 443
 444
 445
 446
 447
 448
 449
 450
 451
 452
 453
 454
 455
 456
 457
 458
 459
 460
 461
 462
 463
 464
 465
 466
 467
 468
 469
 470
 471
 472
 473
 474
 475
 476
 477
 478
 479
 480
 481
 482
 483
 484
 485
 486
 487
 488
 489
 490
 491
 492
 493
 494
 495
 496
 497
 498
 499
 500
 501
 502
 503
 504
 505
 506
 507
 508
 509
 510
 511
 512
 513
 514
 515
 516
 517
 518
 519
 520
 521
 522
 523
 524
 525

THE UNIVERSITY OF CHICAGO

[illegible]

1

THE UNIVERSITY OF CHICAGO

[illegible]

(page 21-90018) (2) and contact for a contact of the

[illegible]

on 6/12/91, the individual on the left was a Chinese national (since joining the

THE UNIVERSITY OF CHICAGO

THE UNIVERSITY OF CHICAGO

A high-contrast, black and white photograph of a textured surface, possibly a book cover or a piece of fabric, showing a vertical crease or fold. The texture is grainy and uneven, with deep shadows and bright highlights. The vertical line runs down the center, suggesting a hinge or a fold. The overall appearance is aged and worn.

A vertical strip of a textured, possibly stone or wood, surface. It features a dark, horizontal band near the top, which appears to be a crack or a change in material. The texture is rough and uneven, with various shades of gray and black.

2. The second part of the document focuses on the role of communication in organizational success. It stresses that effective communication is crucial for ensuring that all team members are aligned with the organization's goals and objectives. The text suggests implementing clear communication channels and protocols to facilitate the flow of information and prevent misunderstandings. It also mentions the importance of listening to feedback and being open to suggestions for improvement.

3. The third part of the document addresses the issue of resource management. It discusses how organizations can optimize their use of resources, including human capital, financial assets, and physical infrastructure. The text provides strategies for identifying areas of inefficiency and implementing measures to reduce waste and increase productivity. It also touches upon the importance of investing in employee development and training to enhance the overall skill set of the workforce.

4. The fourth part of the document explores the concept of risk management. It explains that identifying and mitigating potential risks is a key component of any successful business strategy. The text outlines various risk assessment techniques and provides guidance on how to develop contingency plans to address unforeseen circumstances. It also emphasizes the importance of maintaining a flexible and adaptable approach to risk management.

accionamiento hidrostático de ciclo cerrado (15) en este ejemplo también incluye una bomba hidráulica (20) y un motor hidráulico (22). Se conocen en la técnica varios tipos de bombas hidráulicas. Ver, por ejemplo, Sullivan, James A., *Fluid Power: Theory and Applications*, Prentice-Hall, Inc. (1988). Las bombas hidráulicas (16, 20) pueden ser del tipo de desplazamiento positivo. Las bombas hidráulicas de desplazamiento positivo transfieren un volumen substancialmente constante de fluido por cada ciclo de operación. De manera más preferible, las bombas hidráulicas (16, 20) son bombas de "desplazamiento variable". Una bomba de desplazamiento variable es una en la cual el volumen de desplazamiento por ciclo de la operación de la bomba puede ser ajustado. Se conocen en la técnica varios tipos de bombas de desplazamiento variable. Un diseño común utiliza una placa oscilante para ajustar la tasa volumétrica de flujo de la bomba. La tasa volumétrica de flujo es ajustada cambiando el ángulo de la placa oscilante, ya sea de forma mecánica o mediante la acción de un pistón que acciona una horquilla, por ejemplo.

El ajuste de los mecanismos internos, por ejemplo, las placas oscilantes (no mostradas), que controlan las tasas volumétricas de flujo de las bombas hidráulicas (16, 20) son controladas en esta configuración por medio de los controles de desplazamiento que se pueden accionar de forma electrónica (24, 26), las que en esta configuración, por ejemplo, son solenoides de desplazamiento. De manera preferible, las bombas hidráulicas (16, 20) incluyen medios para controlar su flujo de salida en cualquier dirección, es decir, medios para invertir los puestos de succión y descarga de la bomba. Las válvulas de inversión (no mostradas) también pueden ser utilizadas para cambiar la dirección de flujo

[illegible]

de cualquiera o ambas bombas (16, 20). Los motores hidráulicos (18, 22) reciben el fluido comprimido de las bombas hidráulicas 16, 20 y convierten la energía en el fluido comprimido en el movimiento de giro de los ejes impulsores de salida del motor (28, 30), respectivamente. Los motores hidráulicos (18, 22) hacen girar los respectivos ejes impulsores de salida (28, 30) en cualquier dirección, es decir, hacia adelante o en reversa, dependiendo de la dirección del flujo de fluido a través del motor. Los motores hidráulicos están disponibles como unidades de desplazamiento fijo o variable de modo tal que la variación de velocidad con la rotación en cualquier dirección es posible incluso con una tasa volumétrica de flujo fija a través del motor. Se conocen en la técnica varios diseños de motores hidráulicos. Ver, por ejemplo, Sullivan, James A., *Fluid Power: Theory and Applications*, supra.

Los ejes impulsores de salida (28, 30) de los motores hidráulicos (18, 22) están acoplados a respectivas entradas de un diferencial (32). En una configuración, el diferencial (32) comprende los engranajes cónicos (34 - 40). Los ejes (28 y 30) están acoplados a los engranajes cónicos de entrada (34 y 38), respectivamente. El diferencial (32) también incluye los engranajes cónicos (42 y 44). Los engranajes (42 y 44) también pueden ser engranajes hipoidales. Por lo tanto, la forma de los engranajes no tiene la intención de limitar la invención. Un portador (46) está acoplado al engranaje cónico (42) y está acoplado a los engranajes cónicos (36 y 40). El movimiento giratorio de los ejes impulsores de salida del motor (28 y 30) es transmitido a los engranajes cónicos (36 y 40) mediante los engranajes cónicos de entrada del diferencial (34 y 38). El movimiento giratorio de los engranajes cónicos (36 y 40) es a su vez transmitido al engranaje cónico (42) a través del portador (46).

[illegible]

X

Finalmente, el movimiento del engranaje cónico (42) es transmitido al engranaje cónico (44). Un eje impulsor de salida (48) está acoplado al engranaje cónico (44) y para girar con el engranaje cónico (44). El eje impulsor de salida (48) transmite el par de torsión necesario para hacer girar el tambor del cabrestante (5) (mostrado en la Figura 1). La velocidad del eje impulsor de salida (48) está determinada por la configuración de los engranajes en el diferencial (32) y la velocidad y la dirección de rotación de los ejes impulsores de salida del motor (28, 30). La velocidad del eje impulsor de salida del diferencial (48) puede ser controlada seleccionando de manera apropiada la velocidad y dirección de rotación de cada uno de los ejes impulsores de salida del motor (28, 30). El diferencial (32) podría ser configurado de manera diferente del que se muestra en los dibujos, como es bien conocido en la técnica. Por ejemplo, el diferencial (32) podría consistir de un tren de engranajes planetarios u otros tipos de engranajes. Por lo tanto, la forma del diferencial mostrado en la Figura 2 no tiene la intención de limitar el alcance de la invención.

El diferencial (32) puede operar, para propósitos de explicar su velocidad de salida, en una "modalidad de diferencia" o una "modalidad de sumatoria". En la consola de control del operador (6), un operador puede utilizar un selector de modalidad (50) para seleccionar la modalidad. La selección de la modalidad en un ejemplo consiste de la selección de la dirección de rotación de cada uno de los motores hidráulicos (18, 22). Como será además explicado, la velocidad y dirección de rotación de cada uno de los motores depende de la velocidad de rotación deseada para el tambor del cabrestante (5 en la Figura 1). Basado en la modalidad seleccionada, el operador puede entonces utilizar un dispositivo

[illegible]

de control (52), por ejemplo, un controlador de palanca de mando, para controlar la operación de las bombas hidráulicas (16, 20). El dispositivo de control (52) envía una señal a los controles de desplazamiento electrónico (24, 26), que entonces controlan los mecanismos internos en las bombas hidráulicas (16, 20), respectivamente, de modo tal que la cantidad deseada de fluido es bombeada hacia afuera de las bombas hidráulicas (16, 20). El fluido comprimido es bombeado hacia afuera de las bombas hidráulicas (16, 20) fluye a través de los conductos (54, 56), respectivamente, hacia los motores hidráulicos (18, 22) proporcionando de esta forma la energía a los motores hidráulicos (18, 22). Los motores hidráulicos (18, 22) convierten la energía del fluido comprimido en el movimiento giratorio de los ejes impulsores de salida del motor (28, 30) como se explicó anteriormente. El fluido bombeado a los motores hidráulicos (18, 22) retorna a los múltiples de admisión de las bombas hidráulicas (16, 20) a través de los conductos (58, 60), respectivamente.

La dirección y la velocidad de rotación del eje impulsor de salida del diferencial (48) están relacionadas con la suma algebraica de las velocidades proporcionales de los ejes impulsores de salida del motor (28, 30). El término proporcional es utilizado debido a que la velocidad del eje impulsor de salida del diferencial (48) depende de la configuración del engranaje, por ejemplo, la cantidad de dientes de los engranajes (32 - 38) que transmiten el movimiento de los ejes impulsores de entrada (28, 30) al eje impulsor de salida (48). Si los ejes impulsores de salida del motor (28 y 30) están girando para hacer girar sus engranajes de entrada del diferencial asociados en la misma dirección, la velocidad del eje impulsor de salida del diferencial (48) estará relacionada con la suma de las velocidades de los ejes impulsores

[illegible]

de salida del motor (28 y 30). De otro lado, si los ejes impulsores de salida del motor (28 y 30) están girando en direcciones opuestas, la velocidad del eje impulsor de salida del diferencial (48) estará relacionada con la diferencia entre las velocidades de los ejes impulsores de entrada (28 y 30). Desde el punto de vista algebraico, se puede asignar de forma arbitraria un signo (positivo o negativo) a la velocidad de rotación de cada uno de los ejes impulsores de salida del motor con el fin de describir en que dirección está siendo girado el engranaje de entrada del diferencial asociado. Las Figuras 3 y 4 muestran ejemplos de los gráficos de control que enseñan las velocidades individuales de los circuitos de accionamiento hidrostático (14, 15), es decir, las velocidades de los ejes impulsores de salida del motor (28, 30), en la modalidad de diferencia y sumatoria, respectivamente, para alcanzar una variabilidad substancialmente infinita de la velocidad del eje impulsor de salida del diferencial (48), desde velocidad de plena marcha descendente (desenrollando el cable del tambor del cabrestante), a través de e incluyendo cero, hasta velocidad de plena marcha ascendente (enrollando el cable en el tambor del cabrestante).

El gráfico de control mostrado en la Figura 3 es para la modalidad de diferencia. Para el ejemplo mostrado en la Figura 3, el sistema de transmisión es preparado de modo tal que la carga (12) (mostrada en la Figura 1X) enganchada al cable (13) (mostrado en la Figura 1X) en el tambor del cabrestante (5) (mostrado en la Figura 1X) viaja en la dirección ascendente (hacia fuera de una perforación de pozo) cuando la rotación del eje impulsor de salida del motor (28) (mostrado en la Figura 2) es en el sentido de las agujas del reloj, y viaja en la dirección descendente (hacia dentro de la perforación de pozo) cuando la rotación del eje

[illegible]

impulsor de salida del motor(28) (mostrado en la Figura 2) es en el sentido contrario a las agujas del reloj. En la Figura 3, las curvas(28a, 28b) representan las velocidades del eje impulsor de salida del motor(28) (mostrado en la Figura 2), las curvas (30a, 30b) representan las velocidades del eje impulsor de salida del motor(30), y las curvas (48a, 48b) representan las velocidades del eje impulsor de salida del diferencial(48) (mostrado en la Figura 2). La curva de velocidad(48a) es la resultante de las curvas de velocidad(28a y 30a), y la curva de velocidad(48b) es la resultante de las curvas de velocidad(28b y 30b). En la zona diferencial(66), el eje impulsor de salida del motor(28) (mostrado en la Figura 2) gira en la dirección contraria a las agujas del reloj, como se muestra por la porción de la curva (28a) dentro de la zona diferencial (66), y el eje impulsor de salida del motor (30) (mostrado en la Figura 2) gira en la dirección de las agujas del reloj, conforme se muestra por la porción de la curva(30a) dentro de la zona diferencial (66). De manera similar, en la zona diferencial (68), el eje impulsor de salida del motor(28) (mostrado en la Figura 2) gira en la dirección contraria a las agujas del reloj, como se muestra por la porción de la curva(28b) dentro de la zona diferencial (68), y el eje impulsor de salida del motor(30) (mostrado en la Figura 2) gira en la dirección contraria a las agujas del reloj, conforme se muestra por la porción de la curva (30b). En las zonas diferenciales (66, 68), la velocidad(48a, 48b) del eje impulsor de salida del diferencial(48) (mostrado en la Figura 2) está determinada por la diferencia entre la velocidad(28a, 28b) del eje impulsor de salida del motor(28) (mostrado en la Figura 2) y la velocidad(30a, 30b) del eje impulsor de salida del motor(30) (mostrado en la Figura 2), respectivamente.

El gráfico de control mostrado en la Figura 4 es para la

The following information was obtained from the records of the Department of the Interior, Bureau of Land Management, and the Bureau of Reclamation, and is being furnished to you for your information.

modalidad de sumatoria. En la modalidad de sumatoria, los ejes impulsores de salida del motor (28 y 30) (mostrados en la Figura 2), ambos, hacen girar sus respectivos engranajes de entrada del diferencial en la misma dirección, sin tomar en cuenta la dirección que la carga (12) (mostrada en la Figura 1) está recorriendo. En este ejemplo, el sistema de transmisión es ajustado de modo tal que la carga (12) (mostrada en la Figura 1) viaja en la dirección ascendente cuando la rotación del eje impulsor de salida del motor (28) (mostrado en la Figura 2) y la rotación del eje impulsor de salida del motor (30) (mostrado en la Figura 2) están ambas en el sentido de las agujas del reloj. La carga (12) (mostrada en la Figura 1) viaja en la dirección descendente cuando la rotación del eje impulsor de salida del motor (28) y la rotación del eje impulsor de salida del motor (30) están en el sentido contrario a las agujas del reloj. En la Figura 4, las curvas (28a, 28b) representan las velocidades del eje impulsor de salida del motor (28) (mostrado en la Figura 2), las curvas (30a, 30b) representan las velocidades del eje impulsor de salida del motor (30) (mostrado en la Figura 2), y las curvas (48a, 48b) representan las velocidades del eje impulsor de salida del diferencial (48) (mostrado en la Figura 2). La curva de velocidad (48a) es la resultante de las curvas de velocidad (28a y 30a), y la curva de velocidad (48b) es la resultante de las curvas de velocidad (28b y 30b). En la modalidad de sumatoria, la velocidad (48a, 48b) del eje impulsor de salida del diferencial (48) (mostrado en la Figura 2) está determinada por la suma de las velocidades (28a, 28b) del eje impulsor de salida del motor (28) y las velocidades 30a, 30b del eje impulsor de salida del motor (30) (mostrado en la Figura 2), respectivamente. La modalidad de sumatoria generalmente no prevé una velocidad cero en el eje

[The page contains dense, mirrored bleed-through from the reverse side of the document. The text is illegible due to the quality of the scan.]

impulsor de salida del diferencial (48) (mostrado en la Figura 2), a menos que los ejes impulsores de salida del motor (28 y 30) (mostrados en la Figura 2), ambos, tengan velocidades cero, es decir, los motores hidráulicos (18, 22) (mostrados en la Figura 2) estén desactivados. Cuando se desea obtener velocidades muy bajas o la velocidad cero, la modalidad de diferencia es la modalidad de operación más apropiada. Haciendo referencia a la Figura 2, debe observarse que el dispositivo de control (52) es utilizado para controlar la dirección en la cual se hacen girar los ejes impulsores de salida del motor (28, 30). El dispositivo de control (52) envía las señales a las bombas hidráulicas (16) para invertir la dirección del flujo. Esta inversión en la dirección del flujo es comunicada a los motores hidráulicos (18, 22). De manera alternativa, como se expresó líneas arriba, la dirección de flujo a través de cada uno de los motores (18, 22) pueden ser seleccionados utilizando una válvula de inversión (no mostrada).

El sistema de transmisión hidrostática descrito líneas arriba provee ciertas ventajas sobre los sistemas de accionamiento hidrostáticos del arte previo, de manera especial cuando se utilizan en el sondeo de pozos transportado por cable. Una ventaja es que el sistema de transmisión permite que la velocidad del tambor del cabrestante (5) (mostrado en la Figura 1) sea controlada de manera precisa, de manera particular a muy bajas velocidades, mediante la operación del sistema de transmisión en la modalidad de diferencia. Cuando la sonda de exploración está adquiriendo datos, sin embargo, utilizando la modalidad de diferencia hace posible mover la sonda a muy bajas velocidades, incluso a velocidad cero, mientras se están operando los motores (18, 22) (mostrados en la Figura 2) por encima de sus límites de velocidad estable mínima individuales. Debido a que

los motores (18, 22) (mostrados en la Figura 2) pueden ser operados por encima de sus límites de velocidad estable mínima individuales a la vez que logran una salida del diferencial muy baja (y en consecuencia del tambor del cabrestante), se puede evitar una región de inestabilidad de los sistemas de transmisión hidráulica de accionamiento de cabrestante. Cuando la sonda de exploración no está adquiriendo datos, por ejemplo, el sistema de transmisión puede ser operado en la modalidad de sumatoria de modo tal que al sonda de exploración puede ser descendida en la perforación de pozo o recuperada de la perforación de pozo muy rápidamente.

El sistema de transmisión hidrostática mostrado en la Figura 2 ilustra una configuración de un sistema de accionamiento hidrostático de diferencial que puede ser utilizado para dar potencia a un cabrestante. Existen varias otras configuraciones de los engranajes y circuitos de accionamiento hidrostático que pueden ser utilizados en el sistema de transmisión hidrostática de acuerdo con la invención que pueden proveer resultados similares a los descritos líneas arriba. La Figura 5 muestra un diagrama de circuitos para un sistema de transmisión hidrostática de acuerdo con otra configuración de la invención. El sistema de transmisión hidrostática en esta configuración incluye un circuito de accionamiento hidrostático de ciclo cerrado (82) y un circuito de accionamiento hidrostático de ciclo abierto (84). El circuito de accionamiento hidrostático de ciclo cerrado (82) incluye una bomba hidráulica (86) y un motor hidráulico (88). El circuito de accionamiento hidrostático de ciclo cerrado (82) es similar a los circuitos de accionamiento hidrostático de ciclo cerrado descritos líneas arriba (14, 16 en la Figura 2) de la primera configuración. El circuito de accionamiento hidrostático

[illegible]

de ciclo abierto (84) incluye una bomba hidráulica (90), una válvula de control direccional (92) y un motor hidráulico (94) que puede ser, por ejemplo, un motor de engranajes. La válvula de control direccional (92) controla la dirección del fluido que fluye desde la bomba hidráulica (90) hacia el motor hidráulico (94). En esta configuración, la bomba hidráulica (90) es de manera preferible una bomba de desplazamiento fijo, por ejemplo, una bomba rotativa de engranajes hidráulica, aunque también se puede utilizar una bomba de desplazamiento variable. La válvula de control direccional (92) recibe las señales de control desde el selector de modalidad (50). La bomba hidráulica (86) recibe las señales de control del dispositivo de control (52). Los ejes impulsores de entrada (87, 91) de las bombas hidráulicas (80, 90,) respectivamente, pueden estar acoplados a la fuente de fuerza motriz (8) (mostrada en la Figura 1).

Los ejes impulsores de salida (96, 98) de los motores (88, 94) respectivamente, están acoplados a las entradas de un diferencial (100). En esta configuración, el diferencial (100) incluye los engranajes planetarios (102, 104) que giran alrededor de sus respectivos ejes y alrededor de un engranaje sol (106). El engranaje sol (106) está acoplado al eje (98) del motor (94). La corona dentada (103), está acoplada de manera giratoria por medio del portador (105) al eje impulsor de salida (96) del motor (88). Los engranajes planetarios (102, 104) están acoplados al engranaje cónico (110). El movimiento del engranaje cónico (110) está acoplado al engranaje cónico (108), el que transmite su movimiento al eje impulsor de salida del diferencial (112). El estilo planetario del diferencial permite diferentes relaciones de entrada para el circuito de accionamiento hidrostático de ciclo cerrado y el circuito de accionamiento hidrostático de ciclo abierto. Esta

El presente informe tiene como finalidad proporcionar información sobre el estado de la salud pública en el municipio de San Juan de los Rios, durante el periodo comprendido entre el 1 de enero de 1990 y el 31 de diciembre de 1991. Los datos fueron obtenidos de los registros de la Oficina de Estadística y Censos, y de las declaraciones de los médicos de la zona.

El presente informe se divide en tres partes: la primera describe el estado de la salud pública en el municipio de San Juan de los Rios, durante el periodo comprendido entre el 1 de enero de 1990 y el 31 de diciembre de 1991; la segunda describe el estado de la salud pública en el municipio de San Juan de los Rios, durante el periodo comprendido entre el 1 de enero de 1992 y el 31 de diciembre de 1993; y la tercera describe el estado de la salud pública en el municipio de San Juan de los Rios, durante el periodo comprendido entre el 1 de enero de 1994 y el 31 de diciembre de 1995.

El presente informe se divide en tres partes: la primera describe el estado de la salud pública en el municipio de San Juan de los Rios, durante el periodo comprendido entre el 1 de enero de 1990 y el 31 de diciembre de 1991; la segunda describe el estado de la salud pública en el municipio de San Juan de los Rios, durante el periodo comprendido entre el 1 de enero de 1992 y el 31 de diciembre de 1993; y la tercera describe el estado de la salud pública en el municipio de San Juan de los Rios, durante el periodo comprendido entre el 1 de enero de 1994 y el 31 de diciembre de 1995.

H

disposición compensa las diferencias de presión, par de torsión y desempeño de velocidad entre los dos tipos de mecanismos de accionamiento (82, 84). La Figura 6 muestra un ejemplo de un gráfico de control que describe las velocidades individuales de los circuitos de accionamiento hidrostático (82, 84), es decir, las velocidades de los ejes (96, 98), en la modalidad de diferencia. Las curvas (96a, 96b) representan las velocidades del eje impulsor de salida del motor (96), las curvas (98a, 98b) representan las velocidades del eje impulsor de salida del motor (98), y las curvas (112a, 112b) representan las velocidades del eje impulsor de salida del diferencial (112). La curva de velocidad (112a) es la resultante de las curvas de velocidad (96a y 98a), y la curva de velocidad (112b) es la resultante de las curvas de velocidad (96b y 98b). La velocidad (98a) (98b) del eje impulsor de salida del motor (98) (mostrada en la Figura 5) es mantenida substancialmente constante mientras que la velocidad (96a) (96b) del eje impulsor de salida del motor (96) (mostrada en la Figura 5) en esta configuración está ajustada para el control de la velocidad (112a) (112b) del eje impulsor de salida (112) (mostrado en la Figura 5). En el gráfico de control mostrado en la Figura 6, los ejes impulsores de salida del motor (96 y 98) (mostrados en la Figura 5) giran en la misma dirección, sin tener en cuenta la dirección en la cual la carga (12 en la Figura 1) está viajando.

87? 91?

La Figura 7 muestra un diagrama de circuitos para un sistema de transmisión hidrostática de acuerdo incluso con otra configuración de la invención. El sistema de transmisión hidrostática en esta configuración incluye un circuito de accionamiento hidrostático de ciclo cerrado (122) y un circuito de accionamiento hidrostático de ciclo abierto (124). El circuito de accionamiento hidrostático de ciclo cerrado (122) incluye una bomba

Elaborado por el personal de la Oficina de Estudios y Estadística de la Presidencia de la República, en el mes de mayo de 1965, con el fin de proporcionar información sobre la situación económica y social del país, así como sobre el desempeño de la administración pública.

El presente informe se divide en tres partes: la primera describe la situación general del país; la segunda, el desempeño de la administración pública; y la tercera, las conclusiones y recomendaciones.

En la primera parte se describe la situación general del país, incluyendo la economía, la sociedad y la política. Se menciona que la economía ha experimentado un crecimiento sostenido, lo que ha permitido mejorar el nivel de vida de la población. Sin embargo, se señalan algunos problemas, como la inflación y el desempleo, que requieren atención.

En la segunda parte se describe el desempeño de la administración pública. Se menciona que la administración ha cumplido con sus obligaciones y ha logrado implementar varias reformas importantes. Sin embargo, se señalan algunos problemas, como la corrupción y la burocracia, que requieren atención.

En la tercera parte se presentan las conclusiones y recomendaciones. Se concluye que la situación general del país es satisfactoria, pero que se requieren más esfuerzos para mejorar el nivel de vida de la población y la eficiencia de la administración pública. Se recomienda que se continúe con las reformas económicas y sociales, y que se tome medidas para combatir la corrupción y reducir la burocracia.

hidráulica (126) y un motor hidráulico (128). El circuito de accionamiento hidrostático de ciclo cerrado (122) es similar a los circuitos de accionamiento hidrostático de ciclo cerrado (14, 16) descritos líneas arriba (mostrados en la Figura 2). El circuito de accionamiento hidrostático de ciclo abierto (124) incluye una bomba hidráulica (130), que es de manera preferible una bomba de desplazamiento positivo pero también puede ser una válvula de desplazamiento variable, las válvulas de retención (132-138), una válvula de control (140), y un dispositivo de restricción de flujo variable (142). Las válvulas de retención (132 y 134) permiten el flujo de fluido desde un depósito (144) hacia el puerto de admisión efectivo de la bomba hidráulica (130) pero detienen cualquier flujo desde el puerto de descarga efectiva de la bomba (130) hacia el depósito (144) sin tomar en consideración la dirección de rotación de la bomba (130). Las válvulas de retención (136 y 138) permiten el flujo de fluido desde la bomba hidráulica (130) hacia el conducto (145). Aunque se muestran las válvulas individuales (132 y 134), estas válvulas pueden ser reemplazadas por una válvula de tres vías la que podría permitir la conexión alternativa del puerto de admisión de la bomba hidráulica (130) hacia el depósito (144). El conducto (145) lleva fluido desde el puerto de descarga efectiva de la bomba hidráulica (130) hacia la válvula de control (140). Cuando la válvula de control (140) está abierta, el fluido puede ser bombeado desde la bomba hidráulica (130) hacia el dispositivo de restricción de flujo (142). El dispositivo de restricción de flujo (142) puede ser ajustado con el fin de controlar la tasa a la cual el fluido fluye a través de la válvula de control (140).

El eje de impulsión (148) de la bomba (130) está acoplado a una entrada del diferencial (143), el que puede ser similar al

1. A fim de estabelecer a eficácia da intervenção do Estado na economia, a Comissão de Inquérito realizou uma série de estudos e levantamentos, a fim de avaliar a situação da economia e a necessidade de intervenção do Estado. Os estudos realizados foram os seguintes:

a) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

b) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

c) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

d) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

e) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

f) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

g) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

h) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

i) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

j) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

k) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

l) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

m) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

n) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

o) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

p) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

q) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

r) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

s) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

t) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

u) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

v) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

w) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

x) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

y) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

z) Estudo da situação da economia e da necessidade de intervenção do Estado.

1. *Author's address:* Department of Mathematics, University of California, San Diego, La Jolla, CA 92037, U.S.A.
 2. *E-mail address:* shashank@math.ucsd.edu
 3. *Phone:* +1 619 594 3861
 4. *Fax:* +1 619 594 3861
 5. *URL:* <http://www.math.ucsd.edu/~shashank>

diferencial (100) (mostrado en la Figura 5), acopla el eje impulsor de salida (146) del motor hidráulico (128) al eje impulsor de entrada (148) de la bomba hidráulica (130). La bomba hidráulica (130) puede ser una bomba de desplazamiento fijo, por ejemplo, una bomba rotativa de engranajes hidráulica, aunque también se podría utilizar una bomba de desplazamiento variable. El movimiento giratorio del eje impulsor de salida del motor (146) acciona la otra entrada del diferencial (143). Cuando la válvula (140) está cerrada, la bomba (130) no puede girar. La rotación del eje (146) se traducirá en la rotación de velocidad proporcional del eje impulsor de salida del diferencial (150). Cuando la válvula (140) está abierta, la bomba girará cuando se aplique una carga al eje impulsor de salida del diferencial (150) y el motor (128) haga girar el otro eje impulsor de entrada del diferencial (146). Debido a que la bomba (130) es descargada a través del dispositivo de restricción variable (142), la velocidad de rotación de la bomba 130 estará determinada en parte por el ajuste del dispositivo de restricción (142). La rotación de la bomba (130) provee una cantidad de "compensación" de velocidad entre las entradas al diferencial (143). Esta compensación de velocidad puede proveer una velocidad de salida del diferencial muy baja o cero, incluso mientras habilita el motor (122) para operar por encima de su velocidad estable mínima. El ajuste del dispositivo de restricción variable (142) puede ser seleccionado para proveer un grado apropiado de "compensación" dependiendo de la carga aplicada a la salida del diferencial y cualquiera velocidad de operación preferida de motor (128). Cuando no se requiere el control de precisión de la velocidad, como se explicó líneas arriba, se puede cerrar la válvula (140).

La Figura 8 muestra un gráfico de control que describe las velocidades de los circuitos de accionamiento hidrostático (122).

El presente informe es el resultado de la investigación realizada por el personal de la Oficina de Estudios y Estadísticas, en el marco de la labor encomendada por el Comité de Asesoría y Vigilancia, en el mes de mayo de 1998. El informe tiene como objetivo principal, proporcionar información sobre la situación actual de la industria de la construcción en el país, así como, analizar las causas que han provocado la crisis actual y proponer medidas para su superación. El informe está estructurado en tres partes: la primera, describe la situación actual de la industria; la segunda, analiza las causas de la crisis; y la tercera, propone medidas para su superación. El informe es el resultado de un trabajo en equipo, en el que han participado los miembros del Comité de Asesoría y Vigilancia, así como, el personal de la Oficina de Estudios y Estadísticas. El informe es el resultado de un trabajo en equipo, en el que han participado los miembros del Comité de Asesoría y Vigilancia, así como, el personal de la Oficina de Estudios y Estadísticas.

El presente informe es el resultado de la investigación realizada por el personal de la Oficina de Estudios y Estadísticas, en el marco de la Ley de Transparencia y Acceso a la Información Pública, en relación con el tema de la corrupción en el sector público. El informe tiene como objetivo principal proporcionar información sobre los casos de corrupción que han sido denunciados y investigados en el último año, así como sobre las acciones que se han tomado para prevenir y combatir la corrupción en el sector público. El informe está dividido en tres partes: la primera parte describe los casos de corrupción que han sido denunciados y investigados; la segunda parte describe las acciones que se han tomado para prevenir y combatir la corrupción; y la tercera parte describe las conclusiones y recomendaciones del informe.

(124), es decir, las velocidades de los ejes impulsores de entrada (146, 148) en la modalidad de diferencia. Las curvas (146a, 146b) representan las velocidades del eje (146) (mostrado en la Figura 7), las curvas (148a, 148b) representan las velocidades del eje (148) (mostrado en la Figura 7) y las curvas (150a, 150b) representan las velocidades del eje impulsor de salida del diferencial (150) (mostrado en la Figura 7). La curva de velocidad (150a) es la resultante de las curvas de velocidad (146a, 148a), y la curva de velocidad (150b) es la resultante de las curvas de velocidad (146b y 148b). La velocidad (148a) (148b) del eje (148) (mostrado en la Figura 7) es mantenida substancialmente constante mientras que la velocidad (146a) (146b) del eje (146) (mostrado en la Figura 7) es ajustada para controlar la velocidad (150a) (150b) del eje impulsor de salida del diferencial (150) (mostrado en la Figura 7). De acuerdo con el gráfico de control mostrado en la Figura 8, los ejes (146 y 148) (mostrados en la Figura 7) giran en direcciones opuestas sin tomar en cuenta la dirección en la cual viaja la carga (12 en la Figura 1).

En general, la invención busca aplicar una velocidad selectiva y una dirección seleccionada de rotación a las entradas de un diferencial, la salida del mismo está acoplada para accionar un elemento giratorio. Esta disposición permitirá que los motores o bombas de un sistema de transmisión hidrostática operen por encima de sus velocidades estables mínimas a la vez que permiten el control preciso de la rotación del elemento giratorio a velocidades muy bajas, desacelerando hasta e inclusive cero. Se han descrito varias configuraciones líneas arriba, pero aquellos expertos en la técnica, que tienen el beneficio de esta revelación, apreciarán que se pueden concebir otras realizaciones que no se alejan del espíritu de la invención

The following information was obtained from the records of the Department of the Interior, Bureau of Land Management, regarding the land owned by the United States in the State of California, and the same is being furnished to you for your information.

THE UNIVERSITY OF CHICAGO LIBRARY

SISTEMA DE TRANSMISION HIDROSTATICA DE DIFERENCIAL

COMPENDIO DE LO REVELADO

Un sistema de transmisión hidrostática para accionar un elemento giratorio incluye un diferencial que tiene una salida acoplada con el elemento giratorio, un primer mecanismo de accionamiento hidrostático que tiene una salida acoplada a una primera entrada del diferencial y un segundo mecanismo de accionamiento hidrostático que tiene una salida acoplada a una segunda entrada del diferencial. La salida del primer mecanismo de accionamiento hidrostático es giratoria en una primera dirección seleccionada y a una primera velocidad seleccionada. La salida del segundo mecanismo de accionamiento hidrostático es giratoria en una segunda dirección seleccionada y a una segunda velocidad seleccionada. Una dirección y velocidad rotacionales de la salida del diferencial están relacionadas con la suma algebraica de las direcciones y velocidades rotacionales de las salidas de los mecanismos de accionamiento hidrostático. En una configuración, las velocidades de los mecanismos de accionamiento primero y segundo son mantenidos por encima de un umbral mínimo estable, mientras se opera el mecanismo de accionamiento giratorio a una velocidad muy baja o cero, mediante la selección de la primera dirección para que sea opuesta a la segunda dirección.

Elaboración de la política de cooperación internacional, en el marco de la estrategia de desarrollo y crecimiento económico, social y cultural, y en el contexto de la política de relaciones internacionales, de la política de defensa y de la política de seguridad.

STANDARD OF INFORMATION FILIPINO VALUE OF INFORMATION

1933

1/8

1/8

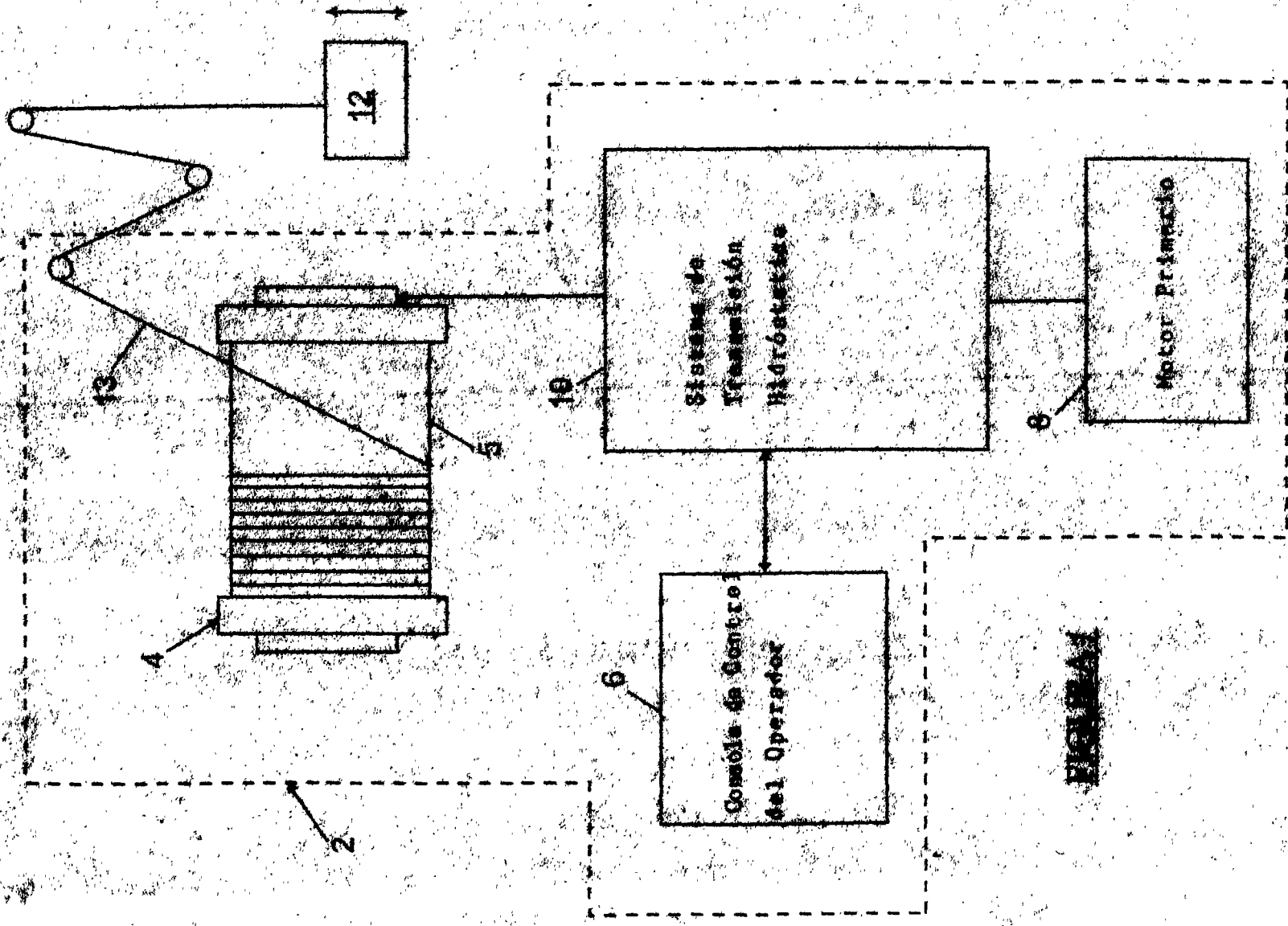
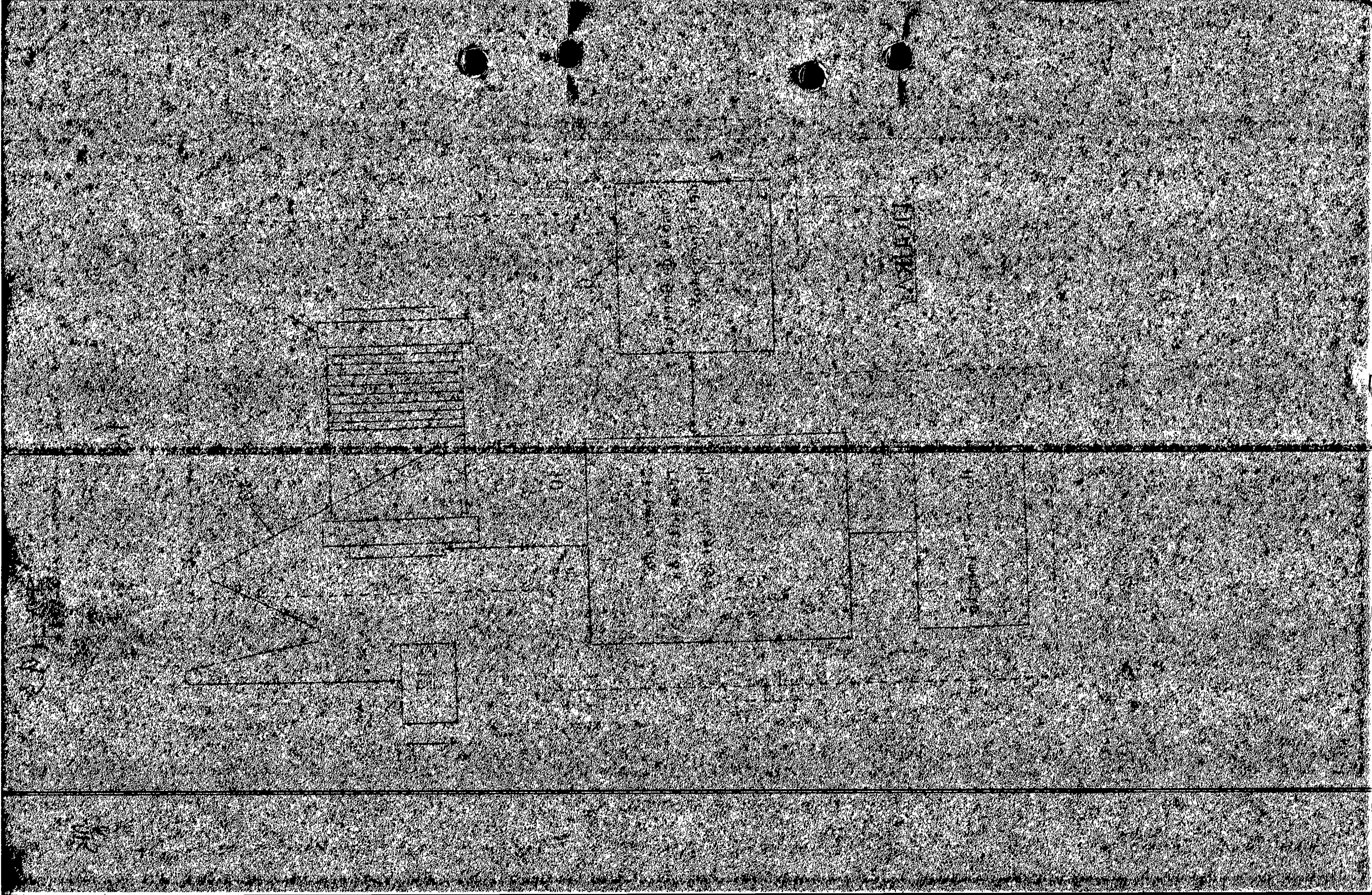


FIGURA 1



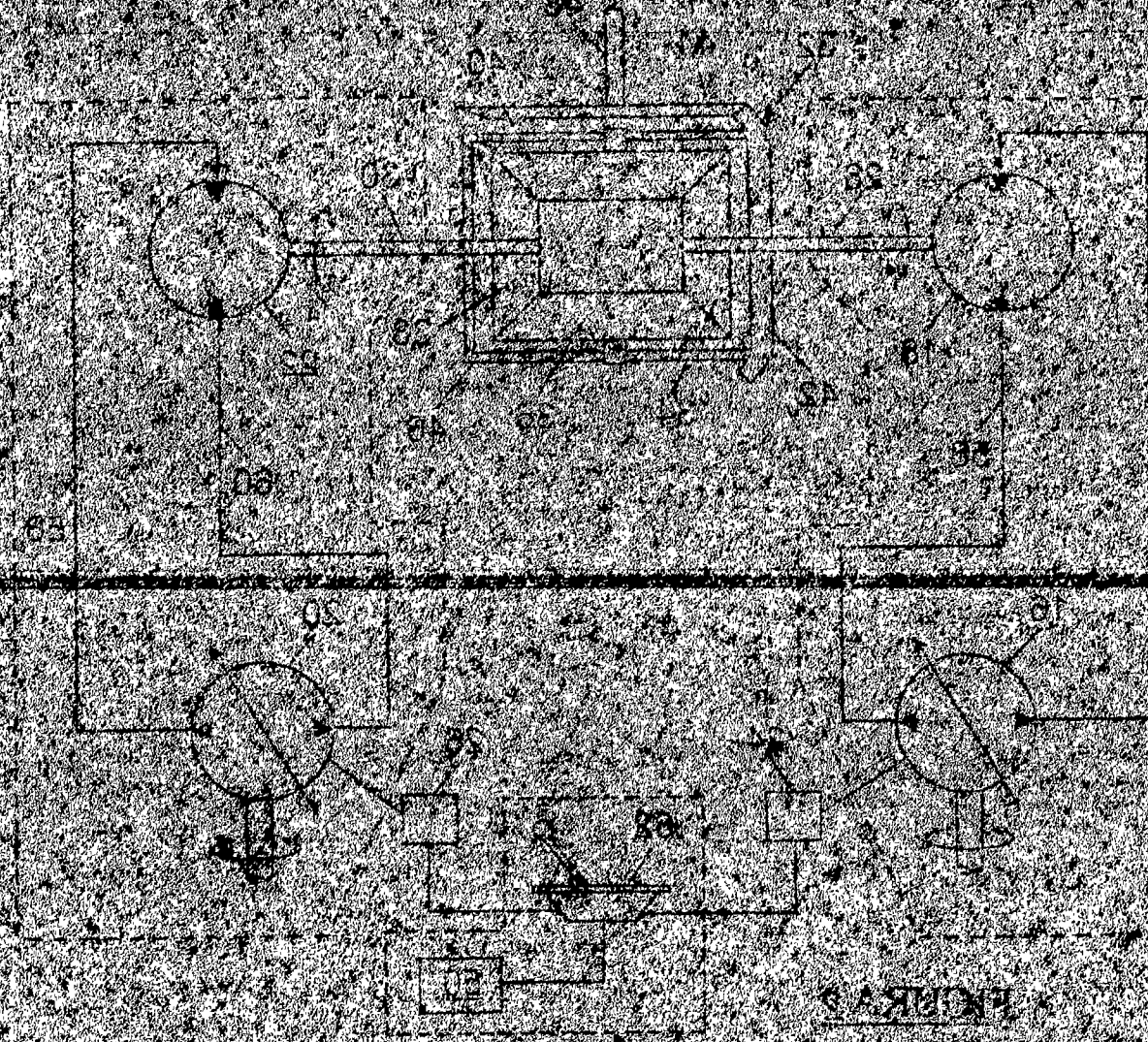


FIGURE 2

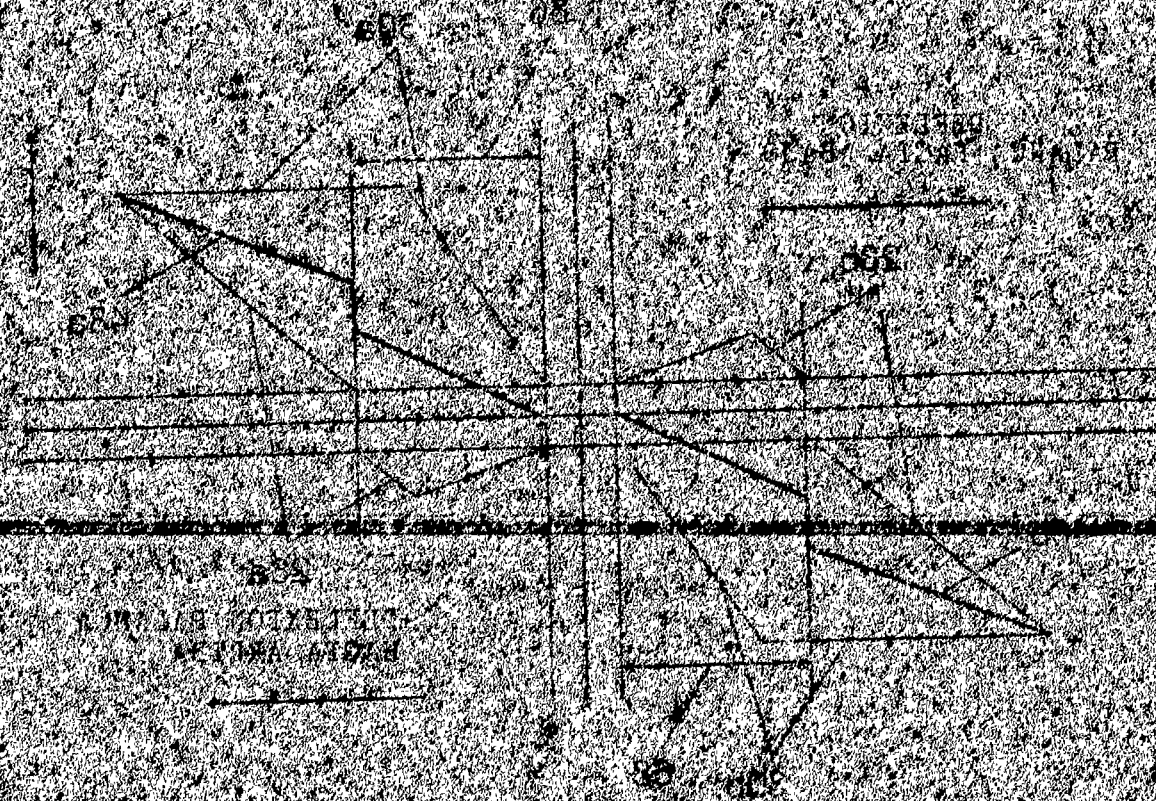


FIGURE 3

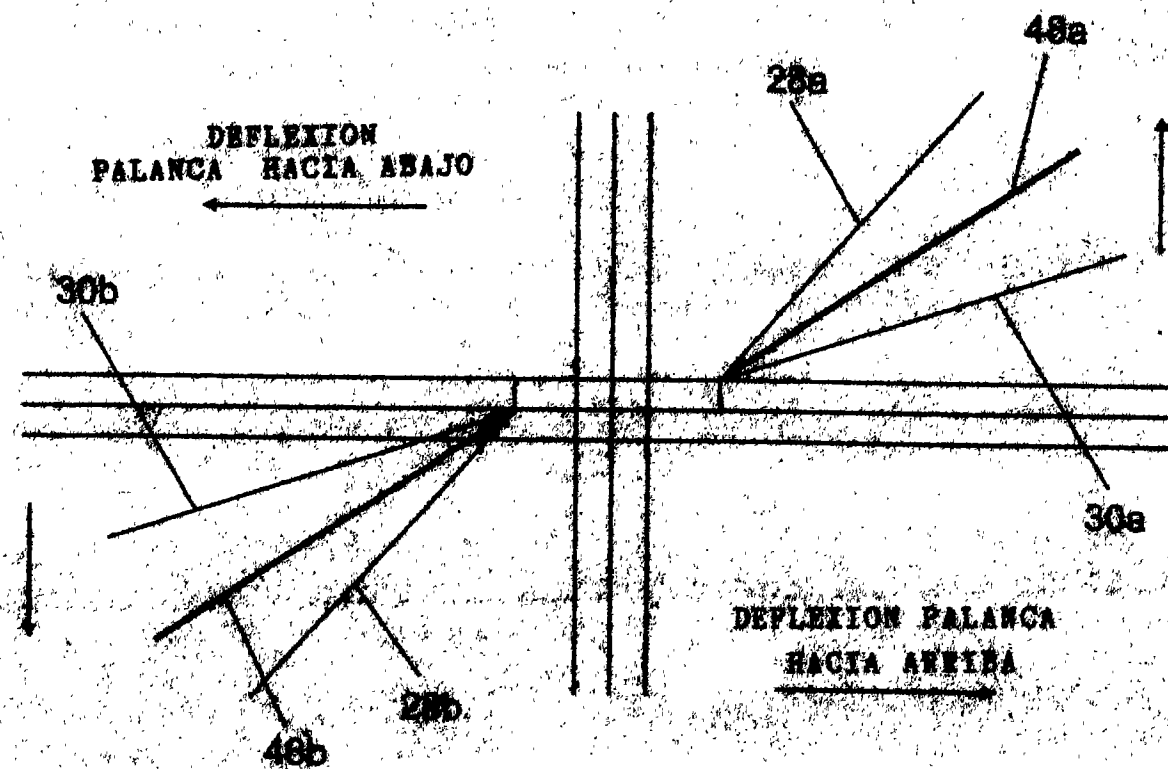
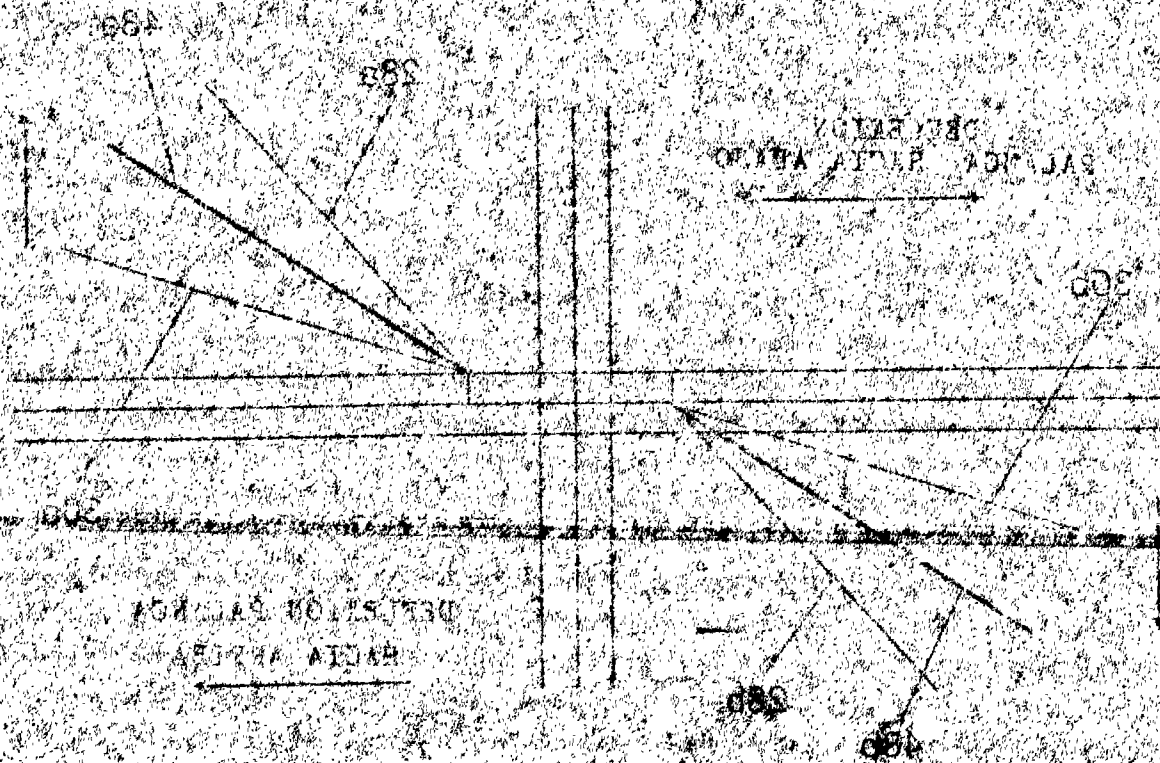


FIGURA 4

4/6

196

28



FIGURA

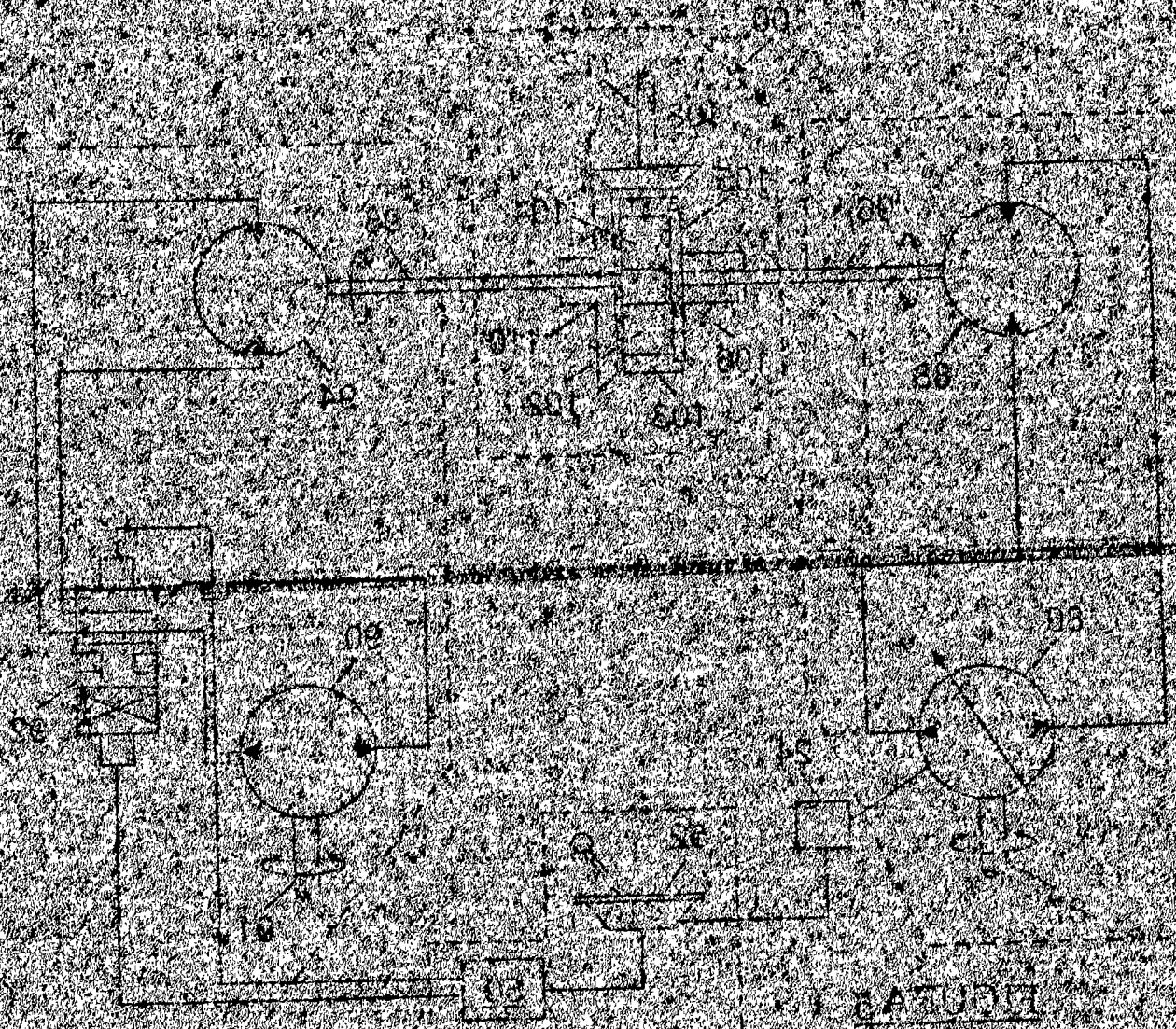
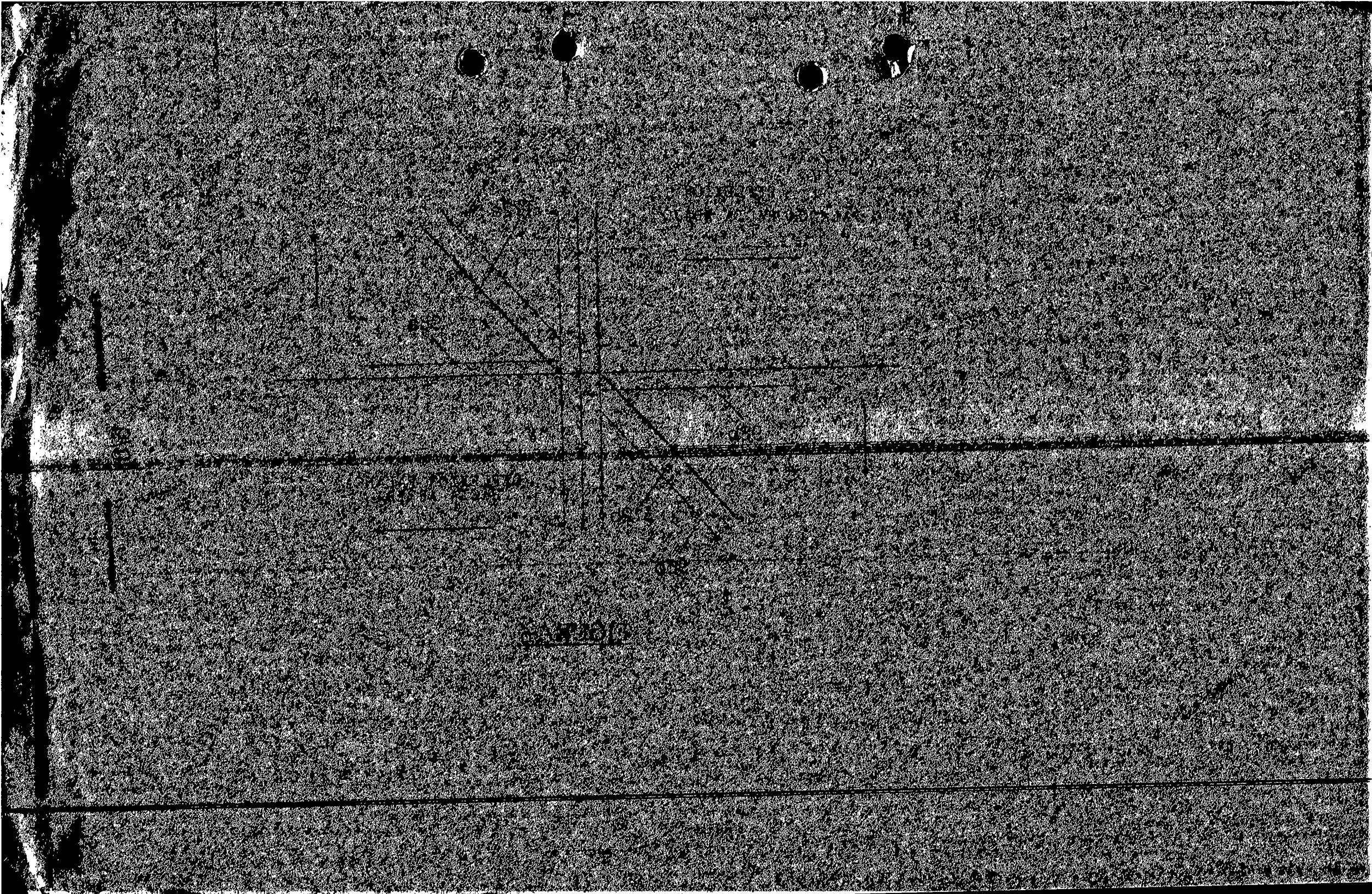
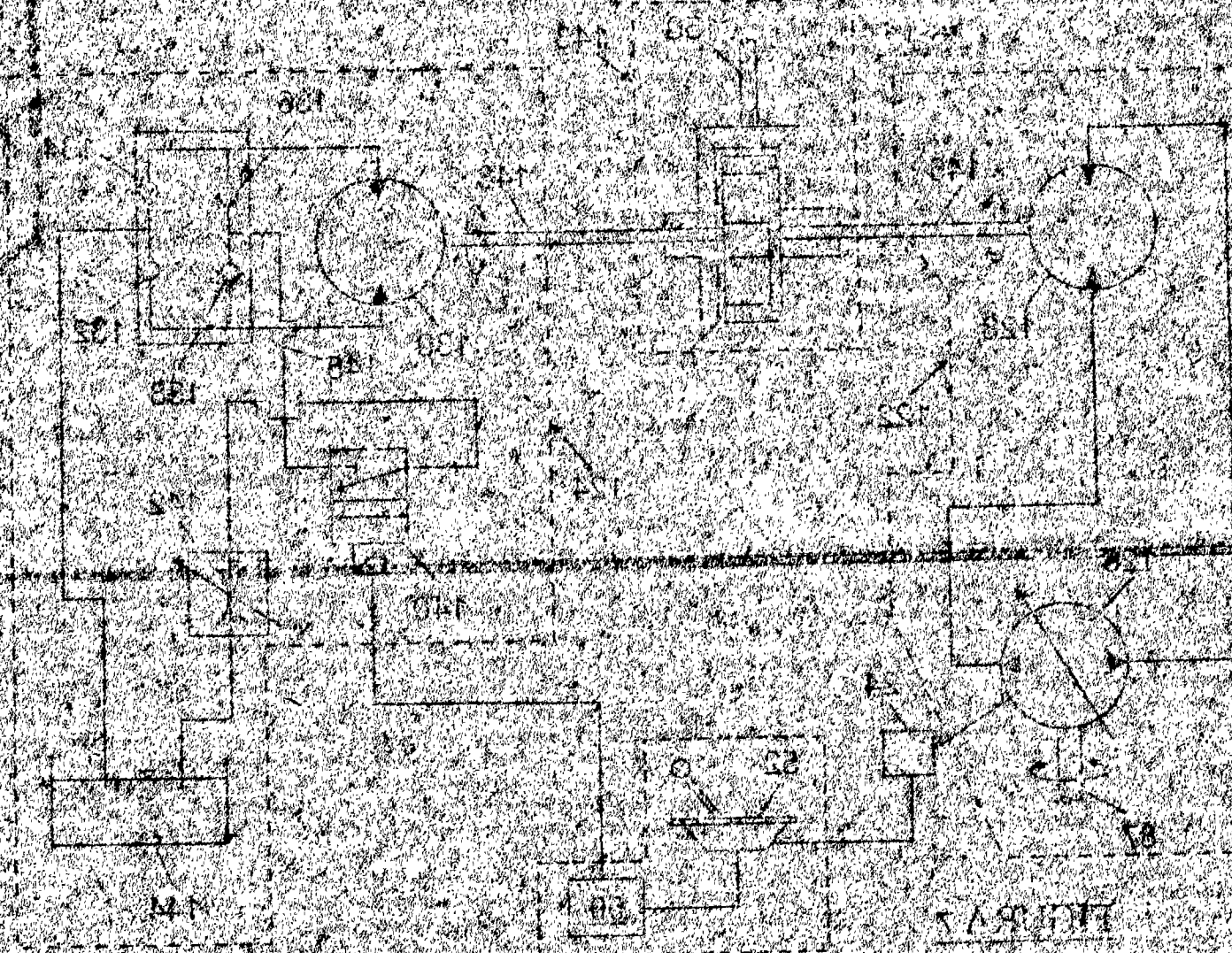


FIGURE 1





52

507

NOTES
PAGE 2 OF 10

1

13

58

NOTES
PAGE 1 OF 10

507

507