

REIVINDICACIONES MODIFICADAS ARTICULO 19 PCT

1. Un sistema de transmisión del movimiento del tipo biela-manivela caracterizado porque desde el muñón de biela (1) se extienden dos brazos rectos divergentes (7 y 8), que actúan bajo fuerzas de compresión (F2) y tensión (F3), y transmiten la fuerza proveniente de la biela (F1) a dos puntos periféricos (C y D) en el mismo plano en la contrapesa (3) con un radio C-B y B-D de mayor longitud que el radio A-B, en donde al punto A es perpendicular al punto B y están separados produciendo un mayor momento.

2. El sistema según la reivindicación 1 caracterizado porque la fuerza proveniente de la biela (F1) es descompuesta en dos fuerzas (F2) y (F3), en donde la primera fuerza (F2) corresponde al brazo de compresión (7) y la segunda fuerza (F3) corresponde al brazo de tensión (8).

3. El sistema según la reivindicación 1 caracterizado porque la fuerza proveniente de la biela (F1) aplicada sobre el muñón de biela (1) se transmite sobre los puntos C y D por medio del brazo de compresión (7) y brazo de tensión (8), ejerciendo una fuerza de compresión (F2) sobre el punto D y una fuerza de tensión (F3) sobre el punto C, las cuales inciden sobre el muñón de bancada (2), haciendo girar el sistema con mayor radio y por lo tanto, con un momento mayor.

4. Cigüeñal (6) caracterizado porque desde el muñón de biela (1) se extienden dos brazos rectos divergentes denominados brazo de compresión (7) y brazo de tensión (8), en donde los

radios C-B y B-D tienen mayor longitud que el radio A-B, en donde el punto A es perpendicular al punto B y están separados.

5. El cigüeñal (6) según la reivindicación 4 caracterizado porque además cuenta con un círculo que tiene una masa que actúa como volante de inercia para el motor.

6. El cigüeñal (6) según la reivindicación 4 caracterizado porque además cuenta con dos círculos por cada cilindro del motor, cuyas masas actúan como volantes de inercia.

7. El cigüeñal (6) según la reivindicación 4 caracterizado porque la contrapesa (3) está representada por un semicírculo sólido y los brazos de compresión (7) y de tensión (8) conforman un triángulo en donde su base es la suma de los radios C-B y B-D.

8. El cigüeñal (6) según la reivindicación 4 caracterizado porque la contrapesa (3) está representada por un semicírculo hueco y los brazos de compresión (7) y de tensión (8) son rectos que rodean dos espacios entre el radio A-B y los radios C-B y B-D.

9. El cigüeñal (6) según la reivindicación 4 caracterizado porque la contrapesa (3) está representada por una forma sólida y los brazos de compresión (7) y de tensión (8) son rectos que rodean dos espacios en forma de rombo.