

REIVINDICACIONES

1 - Mecanismo rotacional optimizador de torque **CARACTERIZADO** por un volante inercial (2) que tiene acoplado y fijo en su centro geométrico (3) un eje de tracción de entrada (4), donde el volante inercial (2) contiene en uno de sus extremos una masa de inercia (5) y en el otro extremo una masa de contra peso (6), siendo dicha masa de inercia (5) mayor que la masa de contra peso (6), donde el volante inercial (2) contiene sobre su línea de simetría longitudinal (7), entre su centro geométrico (3) y la masa de contra peso (6) una guía (8) sobre la cual está acoplado un carro (9) y al cual está acoplado de forma fija un espigo de soporte (11), donde el espigo de soporte (11) pasa a través de una perforación (12) que está localizada cerca del perímetro de un disco de torque (13), donde dicho espigo sobrepasa el disco de torque (13) y sobre el cual se acopla una masa móvil (10), y donde la relación de cantidad de masa entre la masa de inercia (5) y la masa de contra peso (6) es de dos a uno, respectivamente, siendo la relación de cantidad de masa entre la masa de inercia (5) y la masa móvil (10) de uno a uno y estando el disco de torque (13) acoplado a un eje de tracción de salida (14) que se encuentra desplazado una distancia (15) del eje de tracción de entrada (4).

2- Mecanismo rotacional optimizador de torque según la reivindicación 1 **CARACTERIZADO** porque el eje de tracción de entrada (4), el eje de tracción de salida (14) y espigo de soporte (11) son paralelos entre sí.

3- Mecanismo rotacional optimizador de torque según la reivindicación 1 **CARACTERIZADO** porque la relación de cantidad de masa entre la masa de inercia (5) y la masa de contra peso (6) es de tres a uno, respectivamente.