

Multiplicador de potencia utilizando fuerza de gravedad

Reivindicaciones

1. Multiplicador de potencia utilizando fuerza de gravedad caracterizado por multiplicar una cantidad de energía inicial utilizando la fuerza de gravedad que tiene un contenedor cilíndrico (1) cargado.
2. Multiplicador de potencia utilizando fuerza de gravedad de acuerdo a la reivindicación 1 caracterizado por multiplicar la energía inicial canalizando la fuerza del peso del contenedor (1) a las palancas de segundo orden (4) con las levas (3) incorporadas y transmitir el movimiento al engrane (10).
3. Multiplicador de potencia utilizando fuerza de gravedad de acuerdo a la reivindicación 2 caracterizado por la forma externa del contenedor acostado (1), con ocho levas (3) distribuidas en su superficie en donde cada una ocupa un cuarto del perímetro circular del contenedor (1).
4. Multiplicador de potencia utilizando fuerza de gravedad de acuerdo a la reivindicación 2 caracterizado por la transferencia de movimiento de las levas (3) a la biela (9) manivela o engrane (10), que la punta del actuador (7) al extenderse por la leva (3) del contenedor (1), hace contacto con un objeto trapezoidal (8) y lo hace recorrer por un carril diagonal vertical, este al recorrerlo mueve la biela (9) manivela (10) que es la salida, las levas (3) vecinas al centro continua el movimiento del objeto trapezoidal (8) logrando medio giro, el otro medio giro lo logra un sistema igual al ya mencionado, en el mostrado en la figura cinco y cuando este actúa dando el medio giro, este idéntico se devuelve en sentido inverso a lo ilustrado y queda en posición de comenzar un nuevo giro y así repetir el ciclo de trabajo del multiplicador.
5. Multiplicador de potencia utilizando fuerza de gravedad de acuerdo a la reivindicación 3 y 2 caracterizado por la forma externa del contenedor (1) que puede tener levas (3) más pequeñas y ocupar menos espacio en la circunferencia exterior del contenedor cilíndrico (1), esto significa que son más las secciones y levas (3) que dan medio giro al engrane (10) y no cuatro como se explicó y de acuerdo a las figuras cuatro y cinco, pero siempre son dos levas (3) de la izquierda y la derecha del contenedor cilíndrico (1) los que movilizan el actuador (5) al engrane (10).