

INFORME DE BÚSQUEDA DE PATENTES				
N° de solicitud: NC2017/0003248				
CRITERIOS PARA LA BÚSQUEDA (Anexar pantallazo o reporte en PDF, junto con los boléanos utilizados*. Para el caso de secuencias, anexar alineamientos)				
Palabras clave utilizadas	Machine, pack*, station, work, bracket, PLC, tool, synchro*, transfer, mechanism, rotation*, material, matrix, hot, pneumatic, structure, roll			
CLASIFICACIONES UTILIZADAS PARA LA BÚSQUEDA	CIP: B65B 3/00, B65B 3/02			
	CPC (Opcional):			
DOCUMENTOS CONSIDERADOS RELEVANTES (documentos patentes, literatura no patente, etc...)				
Informes/Base de datos	N° de solicitud/ Autor**	Fecha de Publicación/Presentación (DD/MM/AAAA)	Reiv. afectadas (Con indicación, si procede, de las partes relevantes o números de secuencias)	Categorías especiales de los documentos citados***
SIPI (Obligatoria)	CO07107575	29-08-2008	-	A
ISA/IPEA (****)	N/A			
EPO	N/A			
USPTO	N/A			
JPO	N/A			
KIPO	N/A			
Patbase*	US5205110	27-04-1993	-	A
EPOQUE NET*	EP2412637	01-02-2012	-	A
Google Patents	N/A			
Patent Lens	N/A			
Espacenet	N/A			
NCBI	N/A			
*** Categorías especiales de documentos citados:				
“A” documento que define el estado general de la técnica no considerado como particularmente relevante. “E” solicitud de patente o patente anterior pero publicada en la fecha de presentación internacional o en fecha posterior. “P” documento publicado antes de la fecha de presentación internacional pero con posterioridad a la fecha de prioridad reivindicada.			“X” documento particularmente relevante; la invención reivindicada no puede considerarse nueva o que implique una actividad inventiva por referencia al documento aisladamente considerado. “Y” documento particularmente relevante; la invención reivindicada no puede considerarse que implique una actividad inventiva cuando el documento se asocia a otro u otros documentos de la misma naturaleza, cuya combinación resulta evidente para un experto en la materia.	
**** Indicar entre paréntesis la Autoridad que realizó la búsqueda o el informe preliminar Ejs: EPO, JP, INAPI.				

Literatura no patente **Se incluye entre otros, toda la referencia de la literatura no patente.	L. Biagiotti ; C. Melchiorri ; M. Pilati ; G. Mazzuchetti ; G. Collepalumbo ; P. Ragazzini (28-10-2013). Integration of robotic systems in a packaging machine: A tool for design and simulation of efficient motion trajectories. IEEE Xplore.
---	---

Fecha del reporte de búsqueda:	01-11-2017
--------------------------------	------------