

SECTOR TECNOLÓGICO

Electrónico

OBJETO DE LA INVENCION

La presente invención referida a un estabilizador electrónico para cámara Ricoh Theta S utilizado para grabación de videos aéreos en 360° fijado en la parte inferior de un drone. El objeto de la presente invención es eliminar la vibración y el movimiento producido por el desplazamiento del drone.

ANTECEDENTES DE LA INVENCION

En la actualidad existen estabilizadores electrónicos para ser utilizados manualmente en grabaciones de videos planos y 360°, estos estabilizadores no cuentan con la configuración y el diseño requerido para ser utilizados en un drone.

DESCRIPCION DE LA INVENCION

Estabilizador electrónico para cámara Ricoh Theta S utilizado para grabación de videos aéreos en 360°, presenta un soporte horizontal de anclaje al drone, que en la parte inferior se encuentra fijo el chasis articulado, el chasis articulado contiene una board de 8 bit que controla los ejes de estabilización horizontal y vertical, que son accionados según las ordenes enviadas por el sensor ubicado en la parte superior del brazo de soporte a la board, la cámara se fija mediante un tornillo a la parte inferior central del brazo, todo este sistema electrónico es alimentado por una batería de 8,12 V.

DESCRIPCIÓN DE LAS FIGURAS

Figura 1.- Muestra una vista en perspectiva frontal del estabilizador

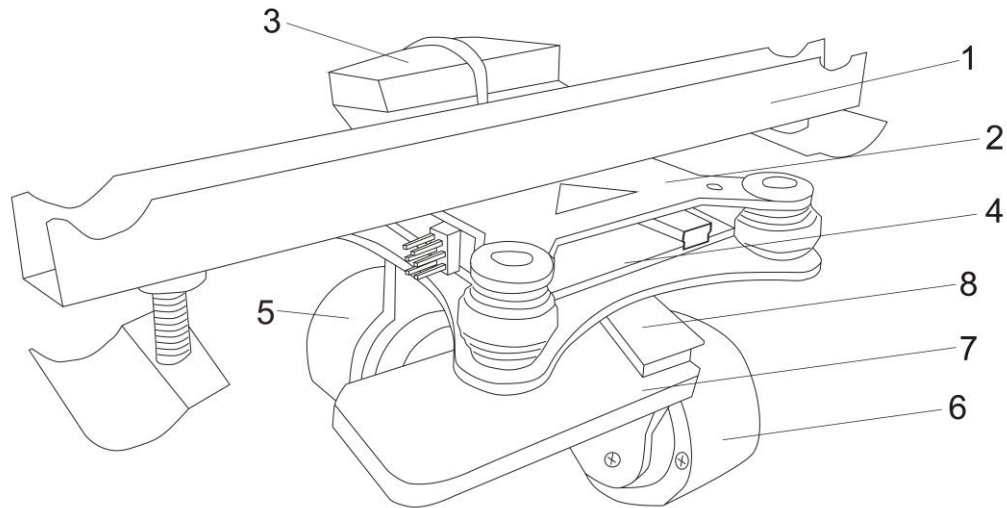


Fig. 1

REALIZACIÓN PREFERENTE DE LA INVENCION

El soporte horizontal de anclaje (1) se fija al chasis articulado (2) mediante un tornillo, el chasis articulado (2) contiene dos superficies, en la superficie superior se fija la batería (3) con abrazadera, en la superficie inferior se fija la board de 8 bit (4) con tornillos, la board (4) es programada en base a los datos de peso y ubicación de la cámara, desde la superficie inferior del chasis articulado se fija el eje vertical (5), desde la parte frontal del eje vertical se fija el eje horizontal (6) mediante tornillos, desde el centro del diámetro del eje horizontal se fija el brazo soporte (7) mediante tornillos, en la parte superior del brazo soporte (7) se fija el sensor (8) con pegamento y en la parte inferior céntrica del brazo soporte (7) se fija la cámara con un tornillo quedando suspendida del estabilizador.