

SISTEMA DE MOVIMIENTO POR GRAVEDAD.

SECTOR TECNOLÓGICO.

La presente invención es aplicable en todo tipo de vehículo de ruedas debido a que utiliza el mismo peso que es transmitido a las ruedas en forma perpendicular al punto de contacto de la rueda con el suelo, a que ese mismo peso sea transmitido de forma angular y radial, logrando que el peso del vehículo se convierte en empuje horizontal para desplazamiento.

En este contexto se puede aplicar a todo tipo de transporte terrestre así como el uso del peso por gravedad en cualquier dispositivo que necesite movimiento, cabe anotar que también es aplicable para generación de electricidad ya que se puede producir movimiento de un generador aplicando el mismo principio y solo utilizando peso estático.

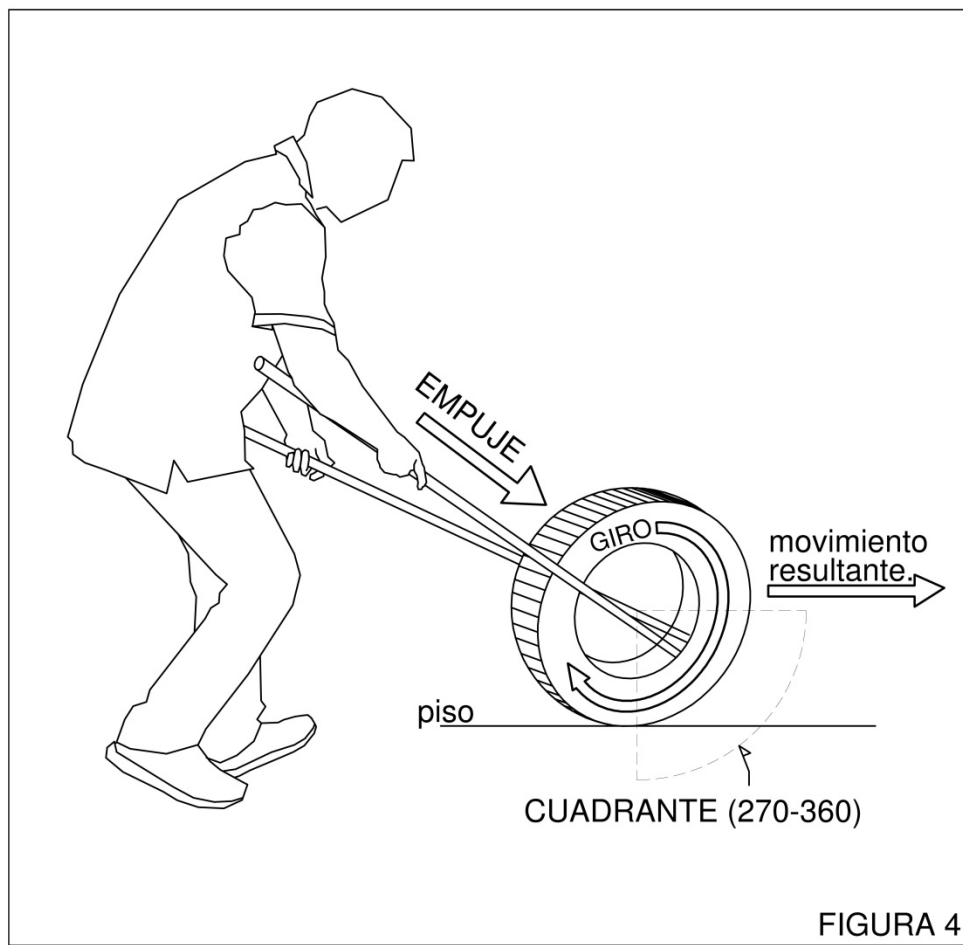
Este sistema también es aplicable para las carretillas de construcción, sillas de ruedas, ventiladores, electrodomésticos que impliquen movimiento, etc., y todo tipo de dispositivo que necesite movimiento circular.

TECNOLOGIA ANTERIOR.

La forma actual de trasladar peso en una rueda se basa en apoyar el peso en el centro de la misma rueda la cual transmite el peso a que es sometida en forma perpendicular al plano de la superficie donde está apoyada.

En el concepto que se muestra en esta patente, lo que se busca es trasladar el peso que se ejerce sobre la rueda de forma angular y convirtiendo el peso en empuje horizontal.

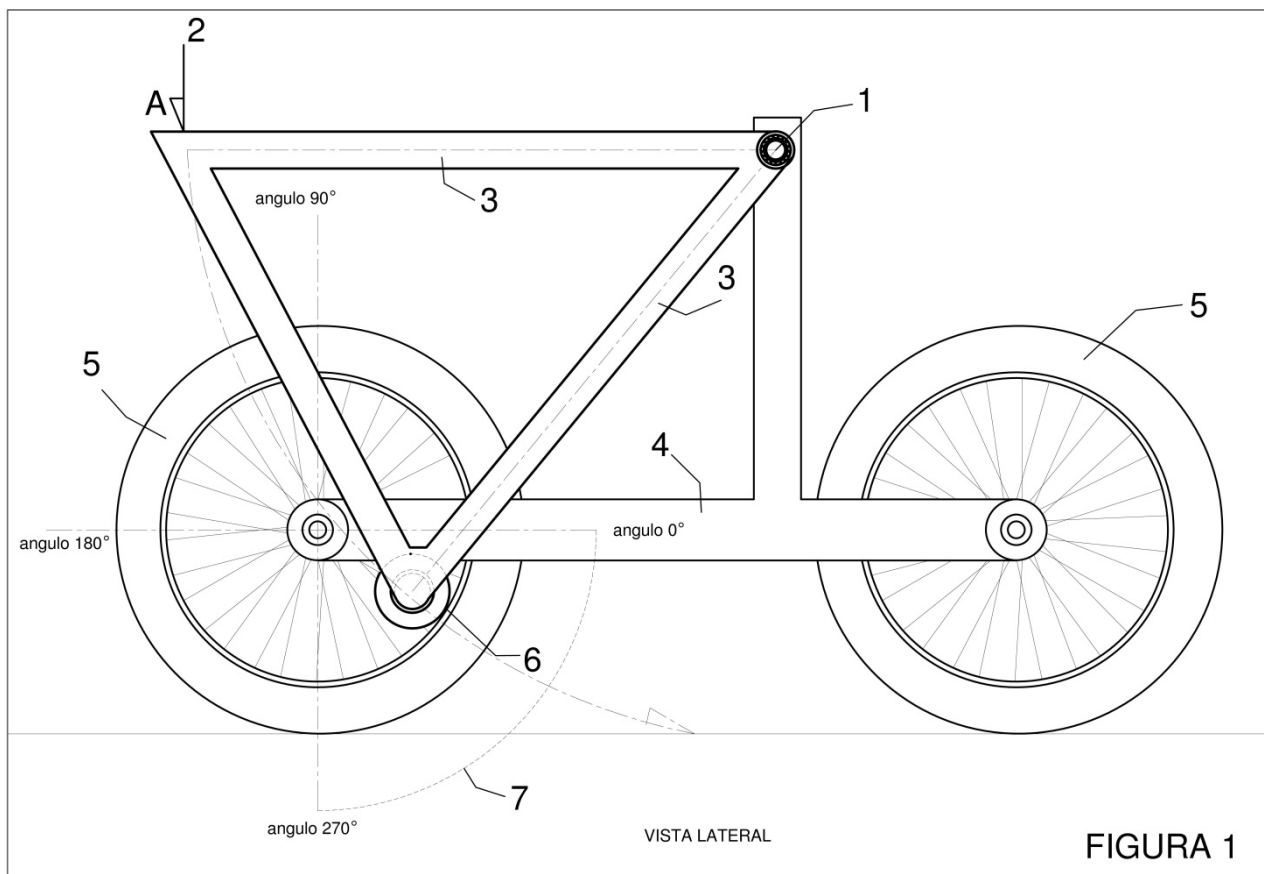
Se puede ver este concepto en el juego para niños de empujar una llanta con dos palos, la cual la persona introduce dos palos largos en forma cruzada en la parte interior de una llanta la cual es previamente aceiteada y la persona empuja los dos palos que están situados en la parte interior de la llanta en un ángulo localizado en el cuadrante de la llanta comprendida entre de 270 grados y 360 grados. Así se logra mover la llanta y como resultado hay un desplazamiento horizontal. (FIGURA 4)



DESCRIPCION

SISTEMA DE MOVIMIENTO POR GRAVEDAD.

Consiste de dos ruedas unidas en tándem desde su centro por un eje central el cual queda paralelo al piso, donde una de las ruedas lleva una rueda mas pequeña que va apoyada en la parte interior de la misma rueda y que queda localizada entre el cuadrante comprendido entre los ángulos de 270 y 360 grados con respecto a esta misma rueda. Esta rueda pequeña está articulada con una escuadra que tiene un pivote externo , localizado en la parte superior derecha por fuera con respecto a la rueda grande que tiene internamente la rueda pequeña, cuando se localiza un peso en el punto A de la escuadra produce un giro en contra de las manillas del reloj y hace que la rueda pequeña genere un empuje en la rueda grande y al estar esta escuadra sujeta por el pivote localizado en el marco que une las dos ruedas grandes , el resultado de la rueda grande es girar para contrarrestar el empuje de la rueda pequeña .



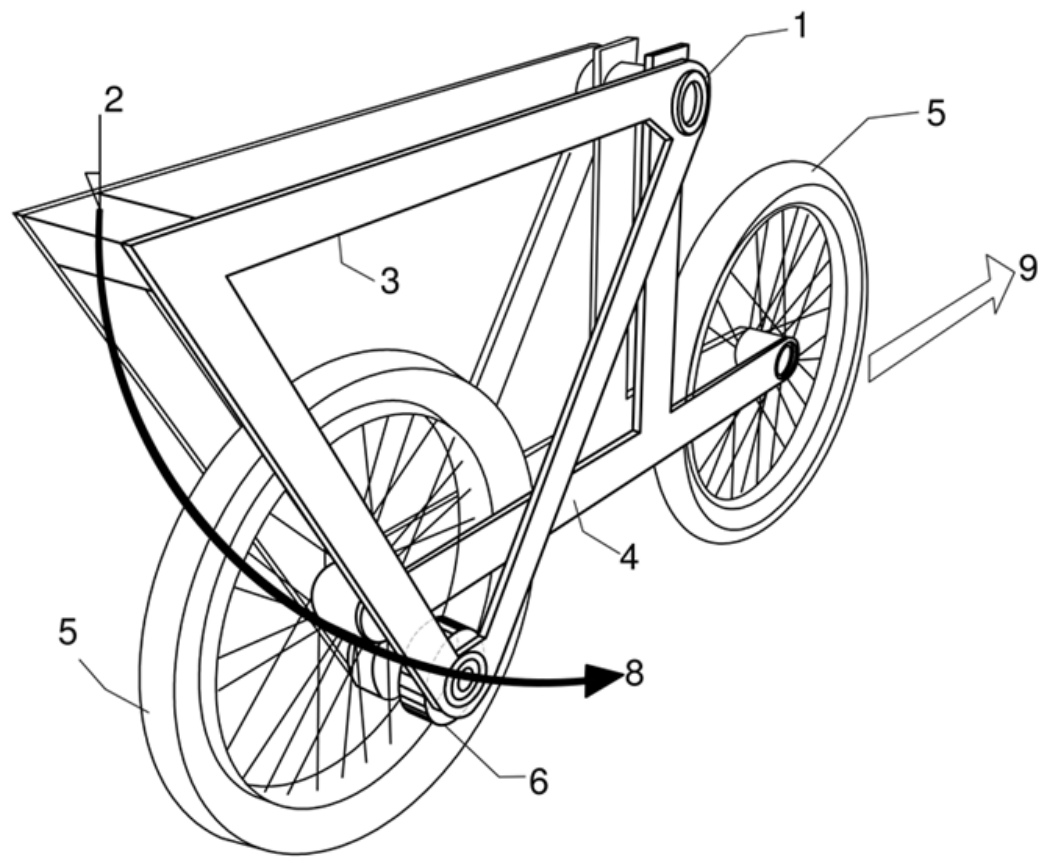


FIGURA 2

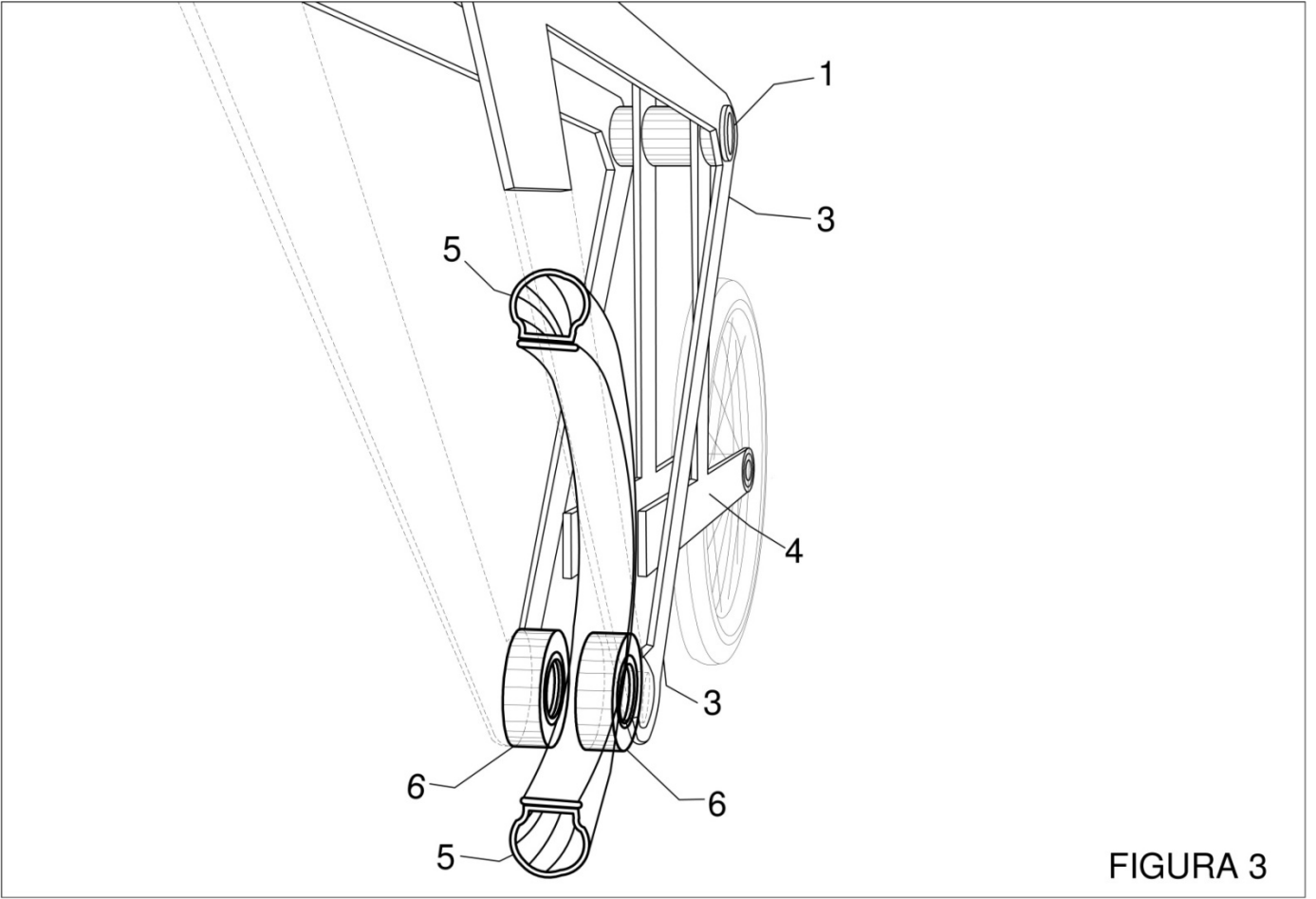


FIGURA 3

DESCRIPCION DIBUJOS.

Figura 1: Vista lateral que muestra el dispositivo con EL SISTEMA DE MOVIMIENTO POR GRAVEDAD y consiste en:

(1) Pivote, (2) Punto para ejercer peso, (3) Escuadra, (4) Marco, (5) Rueda grande, (6) Rueda libre de empuje, y (7) cuadrante donde se ejerce empuje.

Figura 2: Vista en perspectiva que muestra el dispositivo con EL SISTEMA DE MOVIMIENTO POR GRAVEDAD y consiste en:

(1) Pivote, (2) Punto para ejercer peso, (3) Escuadra, (4) Marco, (5) Rueda grande, (6) Rueda libre de empuje, (8) dirección del empuje cuando se pone peso y (9) dirección de Movimiento resultante por el empuje.

Figura 3: Vista en corte con EL SISTEMA DE MOVIMIENTO POR GRAVEDAD que muestra la posición de (6) Rueda libre de empuje, localizadas en el marco de la llanta de la (5) rueda grande y consiste:

(1) Pivote, (3) Escuadra, (4) Marco, (5) Rueda grande y (6) Rueda libre de empuje.

Figura 4: imagen que muestra el juego utilizado con dos palos y una llanta , el cual utiliza el concepto que se quiere patentar.

REIVINDICACIONES.

SISTEMA DE MOVIMIENTO POR GRAVEDAD

1. SISTEMA DE MOVIMIENTO POR GRAVEDAD Caracterizado por estar compuesto por un, (1)Pivote que articula a la (3) Escuadra con el (4) Marco ,en donde la (3) Escuadra tiene un (2) Punto para ejercer peso, y cuando se ejerce peso , la (3) Escuadra gira en el sentido donde esta localizada la (6) Rueda libre,este empuje es transmitido en el (7) Cuadrante de la parte interior de la (5) Rueda Grande por medio de la (6) Rueda libre, lográndose hacer girar la (5) Rueda Grande.
2. SISTEMA DE MOVIMIENTO POR GRAVEDAD según reivindicación 1, caracterizado por una escuadra (3) que esta sujeto por medio de un pivote(1) al marco (4) que une las ruedas grandes (5)en tándem.
3. SISTEMA DE MOVIMIENTO POR GRAVEDAD según reivindicación 1 y 2, caracterizado por la escuadra (3) que en su esquina inferior izquierda tiene sujeta la rueda libre de empuje (6) que se apoya en el interior del marco de la rueda grande(5).
4. SISTEMA DE MOVIMIENTO POR GRAVEDAD según reivindicación 1, 2 y 3, caracterizado por la escuadra (3) en la cual la distancia desde el pivote (1) al punto para ejercer peso (2) y la distancia desde el pivote (1) a la rueda libre de empuje (6) son iguales.
5. SISTEMA DE MOVIMIENTO POR GRAVEDAD según reivindicación 1, 2, 3 y 4, caracterizado por la proyección del arco descrito por la escuadra (3) mediante el pivote (1) que pasa por la rueda libre de empuje (6), dentro del cuadrante (7) comprendido entre los ángulos 270 y 360 grados de la rueda grande (5) y donde esta proyección tocaría el suelo.
6. SISTEMA DE MOVIMIENTO POR GRAVEDAD según reivindicación 1, 2, 3, 4 y 5, caracterizado por que cuando un peso que es aplicado en el (7) cuadrante comprendido entre los angulos 270 y 360 grados en una rueda , en el espacio interior de esta, que seria el rin de la rueda, se convierte en empuje , teniendo como resultado que la rueda gire , ya que esta rueda tiene una fuerza igual y contraria al estar en contacto con la superficie en el que se apoya.

RESUMEN.

EL SISTEMA DE MOVIMIENTO POR GRAVEDAD, es un sistema eficaz para mover objetos por su propio peso sin recurrir a medios externos que demanden el gasto de energía.

Con este sistema se puede mover grandes pesos, o pequeños donde el dispositivo se puede desplazar por si solo o si es montado sobre una superficie giratoria, se pueden mover electrodomésticos, dinamos, bicicletas, etc.