

REIVINDICACIONES

1. Dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, que comprende:

un mecanismo de accionamiento y varias etapas de mecanismos accionados conectados mediante transmisión;

el mecanismo de accionamiento comprende una primera salida de potencia para ser conectada de manera giratoria con un árbol de salida de potencia, y una segunda salida de potencia dispuesta debajo de la primera salida de potencia y paralela a la primera salida de potencia siguiendo la dirección de salida de potencia;

las diversas etapas del mecanismo accionado están dispuestas a intervalos a lo largo de la dirección de salida de potencia, la segunda salida de potencia del mecanismo de accionamiento está conectada mediante transmisión con una entrada de potencia del mecanismo accionado adyacente a lo largo de la dirección de salida de potencia, y los mecanismos accionados de dos fases, adyacentes, están conectados mediante transmisión siguiendo la dirección de salida de potencia; el mecanismo accionado en cualquier etapa comprende una salida de potencia para ser conectada de manera giratoria con el árbol de salida de potencia.

2. Dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, según la reivindicación 1, en el que:

el mecanismo de accionamiento comprende una unidad de transmisión de tornillo sin fin I y un engranaje de transmisión como segunda salida de potencia; la unidad de transmisión de tornillo sin fin I comprende un tornillo sin fin I y un engranaje I como primera salida de potencia;

el engranaje de transmisión se acopla con un lado inferior del tornillo sin fin I, el engranaje I se acopla con un lado superior del tornillo sin fin I; y una superficie extrema del engranaje de transmisión es paralela a

una superficie extrema del engranaje; el engranaje I es utilizado para ser conectado de manera giratoria con el árbol de salida de potencia; el mecanismo de accionamiento está conectado mediante transmisión con la entrada de potencia del mecanismo accionado siguiendo la dirección de salida de potencia por medio del engranaje de transmisión.

3. Dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, según la reivindicación 2, en el que:

un árbol de accionamiento mecánico está conectado de manera fija con el engranaje de transmisión, y los árboles de accionamiento mecánico son paralelos a la dirección de salida de potencia de la primera salida de potencia;

el mecanismo de accionamiento está conectado mediante transmisión con la entrada de potencia del mecanismo accionado adyacente a través del árbol de accionamiento mecánico, y

los mecanismos accionados adyacentes están conectados mediante transmisión entre sí a través del árbol de accionamiento mecánico.

4. Dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, según la reivindicación 3, en el que:

el mecanismo de accionamiento comprende, además, un motor de accionamiento, y un árbol de salida del motor de accionamiento conectado mediante transmisión con el tornillo sin fin o con el árbol de accionamiento mecánico.

5. Dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, según la reivindicación 2, en el que:

una carcasa de engranajes I con orificios de montaje está fijada a ambos lados del engranaje I a lo largo de la dirección de salida de potencia, y los orificios de montaje se utilizan para penetrar de manera giratoria en el árbol de salida de potencia.

6. Dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, según la reivindicación 4, en el que:

el mecanismo accionado comprende una unidad de accionamiento de tornillo sin fin II y un conector como entrada de potencia; la unidad de accionamiento de tornillo sin fin II comprende un tornillo sin fin II y un engranaje II como salida de potencia;

el conector está conectado, respectivamente, al árbol de accionamiento mecánico en dirección axial, y conectado al tornillo sin fin II en dirección vertical, para transmitir la rotación axial del árbol de accionamiento mecánico al tornillo sin fin; el engranaje II está acoplado con un lado superior del tornillo sin fin II; y el engranaje II está conectado de manera giratoria con el árbol de salida de potencia.

7. Dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, según la reivindicación 6, en el que:

una carcasa de engranajes II con orificios de montaje está fijada a ambos lados del engranaje II a lo largo de la dirección de salida de potencia, y los orificios de montaje se utilizan para penetrar de manera giratoria en el árbol de salida de potencia; y/o

el conector es un conmutador o una junta universal.

8. Dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, según la reivindicación 6, en el que:

el dispositivo de transmisión síncrono, paralelo y de múltiples puntos, está dispuesto como múltiples grupos en serie, y los engranajes de transmisión y los conectores en múltiples grupos en la serie de dispositivos de transmisión síncronos, paralelos y de múltiples puntos, están conectados a través del árbol de accionamiento mecánico, o a través de múltiples árboles de accionamiento mecánico, múltiples árboles de accionamiento mecánico están conectados de manera giratoria, extremo con extremo;

el número de motores de accionamiento es uno y, en consecuencia, está dispuesto un controlador, el controlador está conectado eléctricamente al motor de accionamiento; y/o

el dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, está dispuesto en múltiples filas, y los tornillos sin fin de las dos filas adyacentes de dispositivos de accionamiento están conectados entre sí mediante transmisión, respectivamente.

9. Dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, según la reivindicación 1, en el que:

las diversas etapas de los mecanismos accionados están distribuidas uniformemente en uno o ambos lados del mecanismo de accionamiento.

10. Aplicación del dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, según cualquiera de las reivindicaciones 1 a 9, en la que, en un sistema de seguimiento solar, el árbol de salida de potencia está dispuesto como el árbol principal y el árbol principal es utilizado para la fijación de un módulo solar.