

CAPÍTULO REIVINDICATORIO MODIFICADO
(Primer Examen de Fondo)

1. Dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, caracterizado porque comprende:

a) un mecanismo de accionamiento (1) comprende una primera salida de potencia para ser conectada de manera giratoria con un árbol de salida de potencia (3), y una segunda salida de potencia dispuesta debajo de la primera salida de potencia y paralela a la primera salida de potencia siguiendo la dirección de salida de potencia (3); y

b) una pluralidad etapas del mecanismo accionado (2) que están dispuestas a intervalos a lo largo de la dirección de salida de potencia, la segunda salida de potencia del mecanismo de accionamiento (1) está conectada mediante transmisión con una entrada de potencia del mecanismo accionado (2) adyacente a lo largo de la dirección de salida de potencia, y los mecanismos accionados (2) de dos fases adyacentes están conectados mediante transmisión siguiendo la dirección de salida de potencia; el mecanismo accionado (2) en cualquier etapa comprende una salida de potencia para ser conectada de manera giratoria con el árbol de salida de potencia (3), donde

el mecanismo de accionamiento (1) comprende:

una unidad de transmisión de tornillo sin fin I (10) y un engranaje de transmisión (11) como segunda salida de potencia; la unidad de transmisión de tornillo sin fin I (10) comprende un tornillo sin fin I (100) y un engranaje I como primera salida de potencia; en donde el engranaje de transmisión (11) se acopla con un lado inferior del tornillo sin fin I (100), el engranaje I se acopla con un lado superior del tornillo sin fin I; y una superficie extrema del engranaje de transmisión es paralela a una superficie extrema del engranaje; donde el engranaje I se conecta de manera giratoria con el árbol de salida de potencia (3);

el mecanismo de accionamiento (1) está conectado mediante transmisión con la entrada de potencia del mecanismo accionado (2) siguiendo la dirección de salida de potencia por medio del engranaje de transmisión (11), y donde el mecanismo de accionamiento (1) comprende, además, un motor de accionamiento, y un árbol de salida del motor de accionamiento conectado mediante transmisión con el tornillo sin fin o con un árbol de accionamiento mecánico (4).

2. Dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, según la Reivindicación 1, caracterizado porque

el árbol de accionamiento mecánico (4) está conectado de manera fija con el engranaje de transmisión (11), y el árbol de accionamiento mecánico (4) es paralelo a la dirección de salida de potencia de la primera salida de potencia;

el mecanismo de accionamiento (1) está conectado mediante transmisión con la entrada de potencia del mecanismo accionado (2) adyacente a través del árbol de accionamiento mecánico (4), y

mecanismos accionados (2) adyacentes están conectados mediante transmisión entre sí a través del árbol de accionamiento mecánico .

3. Dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, según la Reivindicación 1, caracterizado porque

una carcasa de engranajes I (101) con orificios de montaje está fijada a ambos lados del engranaje I a lo largo de la dirección de salida de potencia, y los orificios de montaje se utilizan para penetrar de manera giratoria en el árbol de salida de potencia (3).

4. Dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, según la Reivindicación 1, caracterizado porque

el mecanismo accionado (2) comprende una unidad de accionamiento de tornillo sin fin II (20) y un conector (21) como entrada de potencia; la unidad de accionamiento de tornillo sin fin II (20) comprende un tornillo sin fin II (200) y un engranaje II como salida de potencia;

el conector está conectado, respectivamente, al árbol de accionamiento mecánico (4) en dirección axial, y conectado al tornillo sin fin II (200) en dirección vertical, para transmitir la rotación axial del árbol de accionamiento mecánico (4) al tornillo sin fin; el engranaje II está acoplado con un lado superior del tornillo sin fin II (200); y el engranaje II está conectado de manera giratoria con el árbol de salida de potencia (3).

5. Dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, según la Reivindicación 4, caracterizado porque

una carcasa de engranajes II (201) con orificios de montaje está fijada a ambos lados del engranaje II a lo largo de la dirección de salida de potencia, y los orificios de montaje se utilizan para penetrar de manera giratoria en el árbol de salida de potencia (3); y/o

el conector (21) es un conmutador o una junta universal.

6. Dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, según la Reivindicación 4, caracterizado porque:

el dispositivo de transmisión síncrono, paralelo y de múltiples puntos, está dispuesto como múltiples grupos en serie, y los engranajes de transmisión y los conectores en múltiples grupos en la serie de dispositivos de transmisión síncronos, paralelos y de múltiples puntos, están conectados a través del árbol de accionamiento mecánico (4), o a través de múltiples árboles de accionamiento mecánico, múltiples árboles de accionamiento mecánico están conectados de manera giratoria, extremo con extremo;

el número de motores de accionamiento es uno y, en consecuencia, está dispuesto un controlador, el controlador está conectado eléctricamente al motor de accionamiento; y/o

el dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, está dispuesto en múltiples filas, y los tornillos sin fin de las dos filas adyacentes de dispositivos de accionamiento están conectados entre sí mediante transmisión, respectivamente.

7. Dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, según la Reivindicación 1, caracterizado porque

la pluralidad de etapas de los mecanismos accionados (2) están distribuidas uniformemente en uno o ambos lados del mecanismo de accionamiento (1).

8. Mecanismo de seguimiento solar caracterizado porque comprende el dispositivo de accionamiento síncrono, paralelo y de múltiples puntos, según cualquiera de las Reivindicaciones 1 a 7, caracterizado porque el árbol de salida de potencia está dispuesto como el árbol principal y el árbol principal es utilizado para la fijación de un módulo solar.
