

REIVINDICACIONES

1. Aeronave no tripulada para la captación remota de muestras de agua (100) caracterizado porque comprende: Un dispositivo recolector de agua (10) el cual consta de una estructura (1) que soporta una micro bomba sumergible (2) la cual esta acoplada en el extremo de un brazo desplegable (3), así mismo el brazo esta unido de forma pivotante a una estructura de soporte (1) y esta es activada por medio de un actuador micro servo motor (4), haciendo que el brazo desplegable sumerja la micro bomba a una profundidad de 10 cm, equivalente a la longitud del brazo desplegable; un recipiente contenedor de agua (5) montado sobre la superficie soporte de la estructura de soporte (1), el recipiente está conectado de forma hidráulica a la micro bomba sumergible (2) por medio de una manguera (6); el recipiente contenedor de agua (5) tiene un sensor de nivel (7) el cual emite una señal indicando a un sistema de control para detener el funcionamiento de la micro bomba y eventualmente el repliegue del brazo (3); un contenedor general (20) adaptable a un dron y con la capacidad de albergar de a cuatro a seis dispositivos recolectores (10) para su despliegue en zonas acuáticas y una tapa contenedor (40) con perforaciones lineales (41) para permitir el despliegue de los brazos desplegables (3), en donde la tapa contenedor realiza la función de protección para los dispositivos recolectores (10) y también para permitir el acuatizaje y eventualmente la flotabilidad de la aeronave no tripulada tipo dron.
2. Aeronave no tripulada para la captación remota de muestras de agua (100) de conformidad con la reivindicación 1 porque el dron en conjunto con el dispositivo recolector de agua (10) puede acuatizar directamente en el punto de muestreo.

3. Aeronave no tripulada para la captación remota de muestras de agua (100) de conformidad con la reivindicación 1 porque el brazo desplegable (3) y la bomba sumergible (2) conforman una longitud de 16 cm, lo cual evita el ingreso de partículas o elementos no deseado que flotan en la superficie cuando se sumerge la bomba en la zona acuática.
4. Aeronave no tripulada para la captación remota de muestras de agua (100) de conformidad con la reivindicación 2 porque la bomba sumergible (2) se activa automáticamente llevando el fluido hacia el contenedor por medio de la manguera (6), cuando el dispositivo recolector está en el lugar de recolección.
5. Aeronave no tripulada para la captación remota de muestras de agua (100) de conformidad con la reivindicación 1, cuando el sensor de nivel (7) detiene el funcionamiento de la bomba sumergible (2), envía una señal de manera remota a un operador para que deforma lumínica por medio de una luz LED, indique que la muestra está tomada y el dron pueda despegar.
6. Aeronave no tripulada para la captación remota de muestras de agua (100) de conformidad con la reivindicación 1 porque hay presente una tapa de contenedor (40) la cual es integral al recipiente contenedor (20) y permite resguardar todos los componentes dentro de este.
7. Aeronave no tripulada para la captación remota de muestras de agua (100) de conformidad con la reivindicación 6 porque el recipiente contenedor (20) tiene una pluralidad de correas laterales (30), para la sujeción entre el recipiente contenedor y el dron.

