

RESUMEN

DETERMINACIÓN DE AUTONOMÍA DE VEHÍCULOS ELÉCTRICOS

Se describen técnicas para determinar la autonomía de los vehículos eléctricos. Un sensor proporciona una señal indicativa de la corriente
5 suministrada por una batería de un vehículo eléctrico a un motor del
vehículo eléctrico. Un controlador recibe la señal y determina la corriente
suministrada por la batería. El controlador también recibe un voltaje
suministrado por la batería y determina una distancia teórica recorrida por
el vehículo eléctrico. En función del voltaje, la corriente y la distancia
10 teórica, el controlador determina la autonomía del vehículo eléctrico.

[[Para ser publicado con la Fig. 1]]