

REIVINDICACIONES

1. Un sistema para determinar la información de corrección óptica de un equipo óptico. El sistema comprende un sistema de cámara para capturar al menos una imagen de cámara, un objetivo hacia el que se dirige el sistema de cámara, un área de detección entre el sistema de cámara y el objetivo para recibir el equipo óptico que incluye al menos una lente, y un sistema de procesamiento con una rutina de búsqueda para determinar al menos un centro de la al menos una lente basándose en la al menos una imagen de cámara del objetivo a través del equipo óptico.
5
2. El sistema según la reivindicación 1, en donde el área de detección incluye una superficie ópticamente transparente sobre la que se puede colocar el equipo óptico.
10
3. El sistema según cualquiera de las reivindicaciones 1-2, en donde el objetivo se encuentra a una distancia conocida del sistema de cámara.
4. El sistema según cualquiera de las reivindicaciones 1-3, en donde el sistema incluye además un sensor de posición para facilitar la determinación de una posición del equipo óptico.
15
5. El sistema según cualquiera de las reivindicaciones 1-4, en donde la rutina de búsqueda emplea el análisis iterativo de diferentes resoluciones de patrones que responden a la al menos una imagen de cámara.
6. El sistema según cualquiera de las reivindicaciones 1-5, en donde la rutina de búsqueda emplea el análisis iterativo de imágenes de objetivos en diferentes ubicaciones que responden a la al menos una imagen de cámara.
20
7. El sistema según cualquiera de las reivindicaciones 1-6, en donde el objetivo incluye un patrón repetitivo.
8. El sistema según cualquiera de las reivindicaciones 1-7, en donde el objetivo incluye una pantalla de objetivo dinámico que es cambiante.
25
9. Un método para determinar la información de corrección óptica de un equipo óptico que incluye al menos una lente, el método comprende posicionar el equipo óptico en un área de detección, capturar al menos una imagen de cámara con un sistema de

cámara, dicha al menos una imagen de cámara incluye una imagen de un objetivo a través del equipo óptico en el área de detección, y determinar al menos un centro de la lente mediante una rutina de búsqueda basada en la al menos una imagen del objetivo a través del equipo óptico.

- 5 10. El método de la reivindicación 9, en donde el área de detección incluye una superficie ópticamente transparente sobre la que se puede colocar el equipo óptico.
11. El método de cualquiera de las reivindicaciones 9-10, en donde el objetivo se encuentra a una distancia conocida del sistema de cámara.
- 10 12. El método de cualquiera de las reivindicaciones 9-11, en donde el sistema incluye además un sensor de posición para facilitar la determinación de una posición del equipo óptico.
13. El método de cualquiera de las reivindicaciones 9-12, en donde la rutina de búsqueda emplea el análisis iterativo de diferentes resoluciones de patrones que responden a la al menos una imagen de cámara.
- 15 14. El método de cualquiera de las reivindicaciones 9-13, en donde la rutina de búsqueda emplea el análisis iterativo de imágenes de objetivos en diferentes ubicaciones que responden a la al menos una imagen de cámara.
15. El método de cualquiera de las reivindicaciones 9-14, en donde el objetivo incluye un patrón repetitivo.
- 20 16. El método de cualquiera de las reivindicaciones 9-15, en donde el objetivo incluye una pantalla de objetivo dinámico que es cambiante.
- 25 17. Un sistema para determinar la información de corrección óptica de equipos ópticos, el sistema comprende un sistema de cámara para capturar al menos una imagen de cámara para capturar imágenes consecutivas, un objetivo hacia el que se dirige el sistema de cámara, un área de detección entre el sistema de cámara y el objetivo para recibir el equipo óptico que incluye al menos una lente, y un sistema de procesamiento con una rutina de búsqueda para determinar al menos un centro de la al menos una lente basándose en las imágenes consecutivas del objetivo a través del equipo óptico.

18. El sistema según la reivindicación 17, en donde el área de detección incluye una superficie ópticamente transparente sobre la que se puede colocar el equipo óptico.
19. El sistema según cualquiera de las reivindicaciones 17-18, en donde la rutina de búsqueda emplea el análisis iterativo de diferentes resoluciones de patrones que responden a las imágenes consecutivas.
20. El sistema según cualquiera de las reivindicaciones 17-19, en donde la rutina de búsqueda emplea el análisis iterativo de imágenes de objetivos en diferentes ubicaciones que responden a las imágenes consecutivas.