

REIVINDICACIONES

1. Un método para decodificar datos de video, el método comprende:
 - recibir datos de video codificados;
 - analizar una bandera de movimiento de la unidad de subpredicción de los datos de video codificados;
 - en respuesta a determinar que la bandera de movimiento de la unidad de subpredicción está activa, derivar una lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de subpredicción;
 - en respuesta a determinar que la bandera de movimiento de la unidad de subpredicción no está activa, derivar (306) una lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de predicción;
 - seleccionar (308) un predictor del vector de movimiento de cualquiera de las listas, ya sea la de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de subpredicción o de la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de predicción; y
 - decodificar los datos de video codificados utilizando el predictor del vector de movimiento seleccionado.
2. El método de la Reivindicación 1, donde los datos de video codificados incluyen un bloque actual y donde la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de subpredicción y la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de predicción se derivan de bloques contiguos del bloque actual.
3. El método de la Reivindicación 2, donde los bloques contiguos son contiguos espaciales del bloque actual en una imagen actual o contiguos temporales del bloque actual en una imagen codificada previamente.
4. El método de la Reivindicación 2, donde la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de subpredicción o la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de predicción se ordena al menos

parcialmente con base en ocurrencias de predicción de movimiento de los bloques contiguos.

5. El método de la Reivindicación 1, donde la lista de candidatos de vector del movimiento de nivel de la unidad de predicción incluye al menos uno de los siguientes: candidatos contiguos espaciales y candidatos contiguos temporales.

6. El método de la Reivindicación 1, donde la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de subpredicción incluye al menos uno de los siguientes: predicción de vectores de movimiento afín, predicción del vector de movimiento temporal alternativo (ATMVP), predicción del vector de movimiento espacial-temporal (STMVP), predicción del vector de movimiento plano, y derivación del vector de movimiento emparejado por patrón (PMVD).

7. Un aparato de para decodificar datos de video, el aparato comprende:
una memoria para almacenar datos de video codificados recibidos; y
un procesador, el procesador configurado para,
analizar una bandera de movimiento de la unidad de subpredicción a partir de los datos de video codificados,
en respuesta a determinar que la bandera de movimiento de la unidad de subpredicción está activa, derivar (306) una lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de subpredicción,
en respuesta a determinar que la bandera de movimiento de la unidad de subpredicción no está activa, derivar una lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de predicción,
seleccionar (308) un predictor del vector de movimiento de cualquiera de las listas, ya sea la de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de subpredicción o de la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de predicción, y

decodificar los datos de video codificados utilizando el predictor del vector de movimiento seleccionado.

8. El aparato de la Reivindicación 7, donde los datos de video codificados incluyen un bloque actual y donde la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de subpredicción y la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de predicción se derivan de bloques contiguos del bloque actual.

9. El aparato de la Reivindicación 8, donde los bloques contiguos son contiguos espaciales del bloque actual en una imagen actual o contiguos temporales del bloque actual en una imagen codificada previamente.

10. El aparato de la Reivindicación 8, donde la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de subpredicción o la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de predicción se ordena al menos parcialmente con base en ocurrencias de predicción de movimiento de los bloques contiguos.

11. El aparato de la Reivindicación 7, donde la lista de candidatos del vector del movimiento de nivel de la unidad de predicción incluye al menos uno de los siguientes: candidatos contiguos espaciales y candidatos contiguos temporales.

12. El aparato de la Reivindicación 7, donde la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de subpredicción incluye al menos uno de los siguientes: predicción de vectores de movimiento afín, predicción del vector de movimiento temporal alternativo (ATMVP), predicción del vector de movimiento espacial-temporal (STMVP), predicción del vector de movimiento plano, y derivación del vector de movimiento emparejado por patrón (PMVD).

13. Un medio de almacenamiento no transitorio legible por computadora que tiene

almacenado en el mismo instrucciones que, al ejecutarse, hacen a uno o más procesadores llevar a cabo un método que comprende:

recibir datos de video codificados;

analizar una bandera de movimiento de la unidad de subpredicción de los datos de video codificados;

en respuesta a determinar que la bandera de movimiento de la unidad de subpredicción está activa, derivar (306) una lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de subpredicción;

en respuesta a determinar que la bandera de movimiento de la unidad de subpredicción no está activa, derivar una lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de predicción;

seleccionar (308) un predictor del vector de movimiento de cualquiera de la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de subpredicción o la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de predicción; y

decodificar los datos de video codificados mediante el predictor del vector de movimiento seleccionado.

14. El medio de la Reivindicación 13, donde los datos de video codificados incluyen un bloque actual y donde la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de subpredicción y la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de predicción se derivan de bloques contiguos del bloque actual.

15. El medio de la Reivindicación 14, donde los bloques contiguos son contiguos espaciales del bloque actual en una imagen actual o contiguos temporales del bloque actual en una imagen codificada previamente.

16. El medio de la Reivindicación 14, donde la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de subpredicción o la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de predicción se ordena al menos

parcialmente con base en ocurrencias de predicción de movimiento de los bloques contiguos.

17. El medio de la Reivindicación 13, donde

los píxeles en una unidad de predicción comparten una primera información del vector de movimiento y los píxeles en una unidad de subpredicción comparten una segunda información del vector de movimiento, y donde la primera información del vector de movimiento o la segunda información del vector se determinan a partir del predictor del vector de movimiento seleccionado,

donde la lista de candidatos del vector del movimiento de nivel de la unidad de predicción incluye al menos uno de los siguientes: candidatos contiguos espaciales y candidatos contiguos temporales, y

donde la lista de candidatos de predicción del movimiento del nivel de la unidad de subpredicción incluye al menos uno de los siguientes: predicción de vectores de movimiento afín, predicción del vector de movimiento temporal alternativo (ATMVP), predicción del vector de movimiento espacial-temporal (STMVP), predicción del vector de movimiento plano, y derivación del vector de movimiento emparejado por patrón (PMVD).

18. El método de la Reivindicación 1, en el que la primera lista de candidatos de predicción de movimiento a nivel de unidad de subpredicción incluye predicción de vector de movimiento afín.

19. El aparato de la Reivindicación 7, en el que la primera lista de candidatos de predicción de movimiento a nivel de unidad de subpredicción incluye predicción de vector de movimiento afín.

20. El medio de la Reivindicación 13, en el que la primera lista de candidatos de predicción de movimiento a nivel de unidad de subpredicción incluye predicción de vector de movimiento afín.

