

REIVINDICACIONES

1. Un sistema para la caracterización de tejido por imágenes termográficas, que comprende:

- una base de soporte (1) con una superficie de soporte y un recinto, donde dicha superficie de soporte está configurada para que un usuario se disponga sobre dicha superficie, dicha base de soporte (1) está configurada para apoyarse sobre una superficie de apoyo horizontal;

5 - un primer motor (2) dispuesto dentro del recinto de la base de soporte (1);

- un segundo motor (9) dispuesto dentro del recinto de la base de soporte (1), conectado con el primer extremo (3a) de la primera barra (3), configurado para modificar la longitud de la primera barra (3);

10 - una primera barra (3) con un primer extremo (3a) y un segundo extremo (3b), donde el primer extremo (3a) está conectado con el primer motor (2), dicho primer motor (2) está configurado para rotar la primera barra (3) respecto al primer extremo (3a);

- una segunda barra (4) con un primer extremo (4a) y un segundo extremo (4b), donde el primer extremo (4a) está conectado con el segundo extremo (3b) de la primera barra (3);

15 - una cámara termográfica (5) conectada en el segundo extremo (4b) de la segunda barra (4), donde dicha cámara termográfica (5) está configurada para tomar imágenes termográficas de un usuario dispuesto en la superficie de soporte de la base de soporte (1),

20 - un sensor de distancia (6) conectado al segundo extremo (4b) de la segunda barra (4), donde dicho sensor de distancia (6) está configurado para tomar un dato de distancia correspondiente a la distancia entre un usuario dispuesto en la base de soporte (1) y el segundo extremo (4b) de la segunda barra (4);

- un sensor de temperatura (7), el cual está configurado para tomar un dato de temperatura correspondiente a la temperatura del usuario y del ambiente circundante al usuario;

25 - una unidad de control (8), la cual está conectada con la cámara termográfica (5), el sensor de temperatura (7), sensor de distancia (6), el primer motor (2) y el segundo motor (9);

en donde el primer motor (2) y el segundo motor (9) modifican la posición y la longitud de la primera barra (3) de acuerdo con el dato de distancia tomado por el sensor de distancia (6).

30

2. El sistema de la Reivindicación 1, en donde la primera barra (3) es paralela con la superficie de apoyo.

35 3. El sistema de la Reivindicación 1, en donde la segunda barra (4) está dispuesta en forma vertical respecto a la superficie de apoyo.

4. El sistema de la Reivindicación 1, en donde la unidad de control (8) es un dispositivo celular.
5. El sistema de la Reivindicación 1, en donde la primera barra (3) tiene una longitud variable.
6. El sistema de la Reivindicación 1, en donde la primera barra (3) se dispone un segundo sensor de distancia.
- 10 7. El sistema de la Reivindicación 1, en donde el sensor de temperatura (7) toma la humedad del ambiente.